

Параллельный захват HGPI-12-10-PB

№ изделия: 539054

FESTO

точный и позиционируемый.

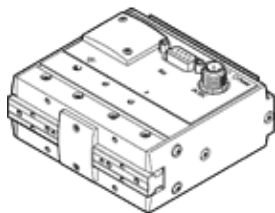


Таблица данных

Характеристика	Значение
Размер	12
Наименьший ход позиционирования	0,2 mm
Макс. точность повторения	$\leq 0,2$ mm
Макс. угловой люфт захвата α , α_y	0 deg
Макс. люфт губок захвата S_z	0 mm
Диапазон регулируемого хода каждой губки захвата	0 ... 10 mm
Кол-во губок захватов	2
Положение при сборке	Любое
Режим работы контроллера	Пропорционально-интегральный регулятор положения с дополнительным нелинейным регулированием давления и усилия
Режим работы	двустороннего действия
Функция захвата	Параллельный
Структура проекта	двойной поршень Направляющая Со встроенными седельными клапанами прямого управления Со встроенным последовательным управлением С встроенным датчиком перемещения Со встроенными датчиками давления Со встроенной регулировкой
Направляющая	Шариковая направляющая
Определение позиции	Для датчиков Холла.
Поддержка конфигурации	Файл данных устройства
Элементы управления	DIL переключатель для выбора режима работы и диагностики
Режим готовности дисплея	Зеленый светодиод
Отображение ошибки шины	Красный светодиод
Статус ошибки	Красный светодиод
Рабочее давление	5 ... 6 bar
Мин. скорость позиционирования	1 mm/s
Среднее время позиционирования	150 ... 250 ms
Точность повторения	+/-0,1 mm
Сопротивление шины	120 Ом, внешнее
Рабочий цикл	100%
Макс. потребление тока, нагрузка	0,07 A
Макс. потребление тока, система управления	0,2 A
Номинальное рабочее напряжение постоянного тока, питание логики	24 V
Номинальное напряжение, питание нагрузки DC	24 V
Остаточная пульсация	5 %
Допустимый диапазон, питание нагрузки	± 10 %
Допустимый диапазон, напряжение для логики	± 10 %
Рабочая среда	Осушенный сжатый воздух, с маслом или без масла
Обозначение CE (см. заявление о соответствии)	в соответствии с директивой EU по электромагнитной совместимости EMC
Классификация сопротивления коррозии CRC	2
Относительная влажность воздуха	0 - 95 %

Характеристика	Значение
	не конденсирующий
Класс защиты	IP40
Температура окружающей среды	5 ... 40 °C
Массовый момент инерции	7,8 kgcm ²
Макс. отклонение от заданного усилия захвата на каждую губку	-6 N
Макс. усилие на губку захвата Fz, статическое	70 N
Макс. момент на захвате Mx, статич.	3 Nm
Макс. момент на захвате My, статич.	3 Nm
Макс. момент на захвате Mz, статич.	3 Nm
Регулируемое общее усилие раскрытия захвата при 6 бар	20 ... 120 N
Регулируемое общее усилие закрытия захвата при 6 бар	20 ... 120 N
Управляемое усилие раскрытия захвата при 6 бар на каждую губку	10 ... 60 N
Управляемое усилие закрытия захвата при 6 бар на каждую губку	10 ... 60 N
Макс. вес на внешний палец захвата	150 g
Вес продукта	650 g
Коммуникационный профиль	Функциональные модули Step 7
Электрическое подключение	4-пин M12x1 Разъем
Диапазон адресов интерфейса fieldbus	125
Исполнение интерфейса fieldbus	Электрическая изоляция RS 485
Электрическое присоединение, интерфейс fieldbus	Розетка разъема SUB-D 9-пин
Соединение Fieldbus	Profibus DP
Тип крепления	Опция Внутренняя резьба и центрирующая втулка С пазом типа "ласточкин хвост"
Пневматическое присоединение	M3
Замечания по материалу	Содержит PWIS вещества
Информация о материале, крышки	Алюминиевый сплав Анодированный
Информация о материале, корпус	Алюминий Гладкое анодирование
Информация о материале, губки захвата	Высокопрочный алюминиевый сплав Гладкое анодирование