

Servomotor EMMB-AS-60-04-K-S30M

Numar piesa: 8097185

FESTO



Fisa de date

| Caracteristica | Valoare |
|---|--|
| Temperatura ambianta | -15 °C...40 °C |
| Nota referitoare la temperatura ambianta | pana la 60 °C cu o reducere de -1,5% per grad Celsius |
| Inaltime max. de instalare | 4000 m |
| Nota privind inaltimea max. de instalare | doar de la 1.000 m cu o reducere de -1,0% la 100 m |
| Temperatura de depozitare | -20 °C...55 °C |
| Umiditate relativa | 0 - 90 % |
| Conform cu standardul | IEC 60034 |
| Clasa termica in conformitate cu EN 60034-1 | F |
| Temperatura max. de infasurare | 155 °C |
| Clasa de proiectare in conformitate cu EN 60034-1 | S1 |
| Monitorizarea temperaturii | Transmiterea digitala a temperaturii motorului prin Nikon A-format |
| Design motor conf. EN 60034-7 | IM B5 IM V1 IM V3 |
| Pozitie de instalare | orice |
| Tip de protectie | IP65 |
| Nota privind tipul de protectie | IP40 pentru arborele motorului fara simering IP54 pentru arborele motorului cu simering IP65 pentru carcasa motorului fara tehnologie de conectare |
| Concentricitate, coaxialitate, rotunjire axiala in conformitate cu DIN SPEC 42955 | N |
| Material de echilibrare | G 2,5 |
| Durata de viata a rulmentilor in conditii nominale | 20000 o |
| Design arbore arc de reglare | DIN 6885 A 5 x 5 x 16 |
| Conexiune electrica 1, tip de conectare | Stecher |
| Conexiune electrica 1, tehnologie de conectare | Schema de conectare RE |
| Conexiune electrica 1, numar de pini/fire | 6 |
| Nivel de poluare | 2 |
| Nota privind materialele | Conform RoHS |
| Clasa de rezistenta la coroziune KBK | 0 - nu este afectat de coroziune |
| Conformitatea LABS | VDMA24364 zona III |

| Caracteristica | Valoare |
|---|---|
| Rezistenta la vibratii | Testul aplicatiei de transport cu grad de inclinare 2 conform FN 942017-4 si EN 60068-2-6 |
| Rezistenta la socuri | Test de soc cu grad de inclinare 2 conform FN 942017-5 si EN 60068-2-27 |
| Autorizare | c UL us - recunoscut (OL) |
| Marca CE (consultati Declaratia de conformitate) | conform Directivei UE privind CEM conform Directivei UE privind joasa tensiune conform directivei RoHS a UE |
| Marca UKCA (consultati Declaratia de conformitate) | conform reglementarilor UK privind EMC conform reglementarilor RoHS din UK conform reglementarilor UK privind echipamentele electrice |
| Organizatia emitenta a certificatului | UL E342973 |
| Tensiune nominala de functionare CC | 300 V |
| Tensiune nominala CC | 300 V |
| Tip de comutare infasurare | Stea, interior |
| Numarul de perechi de pini | 3 |
| Cuplu de stationare | 1.4 Nm |
| Cuplu nominal | 1.27 Nm |
| Cuplu maxim | 3.81 Nm |
| Viteza nominala | 3000 1/min |
| Turatie max. | 6000 1/min |
| Turatie mecanica max. | 10000 1/min |
| Putere nominala motor | 400 W |
| Curent continuu de stationare | 2.6 A |
| Curent nominal motor | 2.4 A |
| Curent de varf | 7.2 A |
| Constanta motorului | 0.562 000039 |
| Tensiune constanta faza-faza | 34 YUR |
| Rezistenta infasurarii faza-faza | 5.8 Ohm |
| Inductanta infasurarii faza-faza | 11.5 000042 |
| Constanta de timp electrica | 1.98 ms |
| Flansa de masurare | 255 x 255 x 8 mm, aluminiu |
| Momentul de inertie total de iesire | 0.405 000018 |
| Greutate produs | 1600 g |
| Sarcina axiala admisa a arborelui | 90 N |
| Sarcina radiala admisibila a arborelui | 180 N |
| Traductor de pozitie a rotorului | Encoder absolut, multi turn |
| Denumire producator al traductorului de pozitie a rotorului | MAR-MX50AHN00 |
| Traductor de pozitie a rotorului rotatii absolute detectabile | 65536 |
| Interfata senzorului de pozitie a rotorului | Format Nikon A |
| Traductor de pozitie a rotorului principiu de masurare | optic |
| Tensiune de functionare CC a traductorului de pozitie a rotorului | 5 V |
| Traductor de pozitie a rotorului domeniu de tensiune de functionare CC | 4.75 V...5.25 V |
| Traductor de pozitie a rotorului, valori de pozitie per rotire | 1048576 |
| Rezolutie traductor de pozitie a rotorului | 20 BIT |
| Traductor de pozitie a rotorului, exactitatea sistemului, masurarea unghiului | -120 ARS...120 ARS |