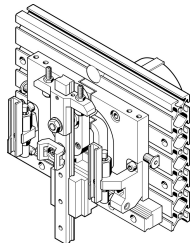


# Moduł manipulatora HSP-12-AP

Numer produktu: 533599

FESTO



## Karta danych

Cechy	Wartość
Wielkość	12
Skok Y	52 mm...68 mm
Skok Z	20 mm...30 mm
Z - Skok roboczy	15 mm
Amortyzacja	Amortyzatory w obu położeniach końcowych mięka krzywa charakterystyki
Pozycja montażu	Szyna prowadząca pionowo
Sposób działania	dwustronnego działania
Konstrukcja	Prowadzenie krzyżowe Moduł wahadłowy wymuszony przebieg ruchu
Sygnalizacja położenia	do wyłącznika zbliżeniowego
Zabezpieczenie przed obrotem / prowadzenie	Prowadzenie krzyżowe
Ciśnienie robocze	4 bar...8 bar
Minimalny czas cyklu	0.6 s
Powtarzalność	±0,01 mm
Medium robocze	Sprężone powietrze wg ISO 8573-1:2010 [7:-:-]
Uwaga dotycząca medium roboczego/sterującego	Możliwa praca z powietrzem olejnym (po rozpoczęciu olejenia trzeba je kontynuować)
Zgodność z LABS	VDMA24364-B2-L
Temperatura otoczenia	0 °C...60 °C
Maks. moment $M_x$ , dynamiczny	1.1 Nm
Maks. moment $M_x$ , statyczny	5 Nm
Maks. moment dynamiczny $M_y$	1.1 Nm
Maks. moment $M_y$ , statyczny	5 Nm
Maks. moment dynamiczny $M_z$	1.1 Nm
Maks. moment statyczny $M_z$	5 Nm
Maks. efektywne obciążenie	0.5 kg
Siła teoretyczna przy ciśnieniu 0,6 MPa (6 bar, 87 psi)	40 N
Waga produktu	1900 g
Mocowanie jednostki czołowej	Przy pomocy otworów przelotowych

<b>Cechy</b>	<b>Wartość</b>
Typ mocowania	Przy pomocy otworów przelotowych za pomocą kamieni mocujących
Przyłącze pneumatyczne	M5
Materiał płyty podstawowej	Stop aluminium do przeróbki plastycznej
Materiał prowadzenia krzyżowego	Stal odpuszczona
Materiał części bocznej	Stop aluminium do przeróbki plastycznej