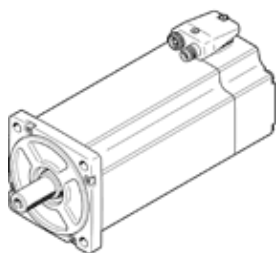


# Silnik serwo EMME-AS-100-M-HS-AMX

Numer części: 4267600  
Produkt wycofywany z produkcji  
bez przekładni, bez hamulca.

FESTO



## Karta danych

| Cecha  | Wartość  |
|--|--|
| Temperatura otoczenia  | -10 ... 40 °C  |
| Temperatura przechowywania   | -20 ... 70 °C  |
| Względna wilgotność powietrza  | 0 - 90 %   |
| Zgodność z normą   | IEC 60034  |
| Klasa izolacji   | F  |
| Klasa pomiarowa wg EN 60034-1  | S1   |
| Stopień ochrony  | IP21   |
| System przyłączy elektrycznych   | Wtyczka  |
| Uwaga dotycząca materiałów   | Zgodne z RoHS  |
| Klasa odporności na korozję CRC  | 0 – Brak odporności na korozję   |
| Zgodność z PWIS  | VDMA24364-Strefa III   |
| Dopuszczenie   | RCM Mark<br>c UL us - Recognized (OL)  |
| Znak CE (patrz deklaracja zgodności)                                   | Wg dyrektywy EU-EMV<br>Wg dyrektywy EU dla niskich napięć<br>Zgodnie z dyrektywą EU RoHS   |
| Znak UKCA (patrz deklaracja zgodności)                                 | Zgodnie z przepisami Wielkiej Brytanii dotyczącymi urządzeń elektrycznych<br>Zgodnie z przepisami Wielkiej Brytanii dotyczącymi EMC<br>Zgodnie z przepisami Wielkiej Brytanii dotyczącymi RoHS |
| Nominalne napięcie robocze DC  | 565 V  |
| Napięcie nominalne DC  | 565 V  |
| Typ uzwojenia wyłącznika   | Gwiazda wew.   |
| Liczba par biegunów  | 3  |
| Jałowy moment obrotowy   | 7.5 Nm   |
| Moment znamionowy  | 6.4 Nm   |
| Szczytowy moment obrotowy  | 30 Nm  |
| Prędkość znamionowa  | 3 000 1/min  |
| Maks. liczba obrotów   | 3 941 1/min  |
| Moc znamionowa silnika   | 2 000 W  |
| Stały prąd jałowy  | 4.6 A  |
| Prąd znamionowy silnika  | 4.1 A  |
| Prąd szczytowy   | 18.4 A   |
| Stała silnika  | 1.561 Nm/A   |
| Napięcie stałe, faza-faza  | 101.4 mVmin  |
| Oporność uzwojenia faza-faza   | 3.2 Ohm  |
| Indukcyjność uzwojenia faza-faza                                       | 12 mH  |
| Całkowity moment bezwładności członu napędzanego                       | 6.41 kgcm <sup>2</sup>   |
| Waga produktu  | 7 550 g  |
| Dopuszczalne obciążenie osiowe wałka                                   | 136 N  |
| Dopuszczalne obciążenie promieniowe wałka                              | 680 N  |
| Czujnik położenia wirnika  | Safety Enc. absolut multi turn   |
| Interfejs czujnika położenia wirnika                                   | HIPERFACE®   |
| Zasada pomiaru czujnika położenia wirnika                              | Optyczny   |
| Encoder położenia wirnika, okresy sinusoidalne/kosinusoidalne na obrót | 128  |

| Cecha  | Wartość  |
|--|--|
| Enkoder położenia wirnika, typowa rozdzielczość      | 15 Bit   |
| Enkoder położenia wirnika, typowa dokładność kątowna | 20 arcmin  |
| Safety Integrity Level (SIL), podzespoły             | SIL 2, interfejs enkodera położenia wirnika<br>SILCL 2, interfejs enkodera położenia wirnika |
| Poziom zapewnienia bezpieczeństwa (PL), podzespoły   | Kategoria 3, Poziom zapewnienia bezpieczeństwa d, interfejs enkodera położenia wirnika       |
| PFHd, podzespoły                                     | $1,3 \times 10E-8$ , interfejs enkodera położenia wirnika                                    |
| Czas stosowania Tm, podzespoły                       | 20 lat, interfejs enkodera położenia wirnika   |
| MTTFd, subkomponent                                  | 874 lat, interfejs enkodera położenia wirnika  |
| Efektywność energetyczna                             | ENEFF (CN) / Class 2   |