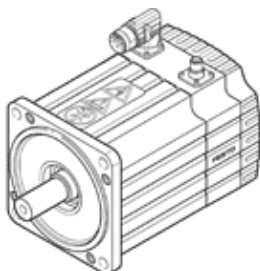


# Silnik serwo EMMS-AS-140-S-HV-RMB

Numer części: 1574631  
Produkt wycofywany z produkcji

FESTO

[Bez przekładni.](#)



## Karta danych

Cecha	Wartość
Temperatura otoczenia	-10 ... 40 °C
Temperatura przechowywania	-20 ... 60 °C
Względna wilgotność powietrza	0 - 90 %
Zgodność z normą	IEC 60034
Klasa izolacji	F
Klasa pomiarowa wg EN 60034-1	S1
Monitoring temperatury	Oporność-PTC
Stopień ochrony	IP54
System przyłączy elektrycznych	Wtyczka
Uwaga dotycząca materiałów	Zgodne z RoHS
Klasa odporności na korozję CRC	2 – Średnia odporność na korozję
Zgodność z PWIS	VDMA24364-B2-L
Dopuszczenie	RCM Mark c UL us - Recognized (OL)
Znak CE (patrz deklaracja zgodności)	Wg dyrektywy EU-EMV Wg dyrektywy EU dla niskich napięć Zgodnie z dyrektywą EU RoHS
Znak UKCA (patrz deklaracja zgodności)	Zgodnie z przepisami Wielkiej Brytanii dotyczącymi urządzeń elektrycznych Zgodnie z przepisami Wielkiej Brytanii dotyczącymi EMC Zgodnie z przepisami Wielkiej Brytanii dotyczącymi RoHS
Napięcie nominalne DC	565 V
Typ uzwojenia wyłącznika	Gwiazda wew.
Liczba par biegunów	6
Jałowy moment obrotowy	11.08 Nm
Moment znamionowy	7.7 Nm
Szczytowy moment obrotowy	27 Nm
Prędkość znamionowa	3 900 1/min
Maks. liczba obrotów	4 510 1/min
Moc znamionowa silnika	3 140 W
Prąd znamionowy silnika	5.23 A
Prąd szczytowy	24.4 A
Stała silnika	1.47 Nm/A
Napięcie stałe, faza-faza	88.71 mVmin
Oporność uzwojenia faza-faza	1.6 Ohm
Indukcyjność uzwojenia faza-faza	9.01 mH
Całkowity moment bezwładności członu napędzanego	9.271 kgcm <sup>2</sup>
Waga produktu	10 400 g
Dopuszczalne obciążenie osiowe wałka	200 N
Dopuszczalne obciążenie promieniowe wałka	780 N
Czujnik położenia wirnika	Enkoder absolutny, wieloobrotowy
Interfejs czujnika położenia wirnika	EnDat 22
Zasada pomiaru czujnika położenia wirnika	Indukcyjny
Rozdzielczość czujnika położenia wirnika	19 Bit
Moment trzymania hamulca	18 Nm

Cecha	Wartość
Napięcie robocze DC hamulca	24 V
Pobór mocy przez hamulec	15.6 W
Masowy moment bezwładności hamulca	1.2 kgcm <sup>2</sup>
Cykle zadziałań hamulca zatrzymującego	5 milionów zadziałań jałowych (bez pracy tarcia!)
MTTF, subkomponent	76 lat, encoder położenia obr. 4469 lat, hamulec zatrzymujący
MTTFd, subkomponent	152 lat, encoder położenia obr.