

Servomotore EMMT-AS-60-L-LS-RM

Codice prodotto: 5242213

FESTO



Foglio dati

Caratteristica	Valore
Temperatura ambiente	-15 °C...40 °C
Nota sulla temperatura ambiente	Fino a 80°C con declassamento di -1,5% per grado Celsius
Altezza di installazione massima	4000 m
Nota su altezza di installazione max.	A partire da 1.000 m: solo con declassamento da -1,0% per 100 m
Temperatura di stoccaggio	-20 °C...70 °C
Umidità relativa dell'aria	0 - 90%
Conforme allo standard	IEC 60034
Classe di temperatura conforme EN 60034-1	F
Temperatura max. avvolgimento	155 °C
Classe di valutazione conforme EN 60034-1	S1
Monitoraggio temperatura	Trasmissione digitale della temperatura del motore tramite EnDat® 2.2
Tipo motore conforme a EN 60034-7	IM B5 IM V1 IM V3
Posizione di montaggio	Opzionale
Grado di protezione	IP40
Nota sul grado di protezione	IP40 per albero motore senza guarnizione anulare dell'albero IP65 per albero motore con guarnizione anulare dell'albero IP67 per corpo motore inclusi i componenti di collegamento
Concentricità, coassialità, orientamento assiale secondo DIN SPEC 42955	N
Qualità di bilanciamento	G 2.5
Coppia di arresto	<1,0% della coppia massima 1.66 Nm
Durata di conservazione in condizioni nominali	20000 h
Codice interfaccia, uscita motore	60P
Collegamento elettrico ingresso 1, tipo di collegamento	Connettore maschio ibrido
Collegamento elettrico 1, connettore	M23x1
Collegamento elettrico 1, numero di poli	15
Grado di inquinamento	2
Nota sui materiali	Conforme alla direttiva EU 2002/95 (RoHS)
Classe di resistenza alla corrosione CRC	0 - Nessuna corrosione o sollecitazione
Conformità PWIS	VDMA24364 zona III

Caratteristica	Valore
Resistenza alle vibrazioni	Test applicazione per il trasporto con livello di gravità 2 secondo FN 942017-4 e EN 60068-2-6
Resistenza agli urti	Prova agli urti con livello di gravità 2 secondo FN 942017-5 e EN 60068-2-27
Approvazione	Marchio di fabbrica RCM c UL us - Recognized (OL)
Marchio CE (vedere dichiarazione di conformità)	Conforme Direttiva EMC Conforme Direttiva bassa tensione UE Conforme alla direttiva EU RoHS Istruzioni UK per CEM Istruzioni RoHS UK Secondo i regolamenti del Regno Unito per le apparecchiature elettriche
Autorità che rilascia il certificato	UL E342973
Tensione nominale d'esercizio DC	325 V
Tipo di interruttore dell'avvolgimento	Stella all'interno
Numero di coppie di poli	5
Coppia nominale	1.4 Nm
Picco della coppia	5.6 Nm
Velocità nominale di rotazione	3000 1/min
Velocità di rotazione max.	6800 1/min
Max. velocità meccanica	16000 1/min
Potenza nominale del motore	440 W
Corrente di stallo continua	3.8 A
Corrente nominale del motore	3.2 A
Corrente di picco	18.3 A
Costante motore	0.44 Nm/A
Coppia di stallo costante	0.52 Nm/A
Tensione costante, da fase a fase	31.2 mVmin
Resistenza avvolgimento fase-fase	2.68 Ohm
Induttanza dell'avvolgimento fase-fase	12 mH
Induttività trasversale di avvolgimento Ld (fase)	5 mH
Induttanza dell'avvolgimento Lq (fase)	6 mH
Costante di tempo elettrica	3 ms
Costante di tempo termico	43 min
Resistenza termica	1 K/W
Dimensioni della flangia	250 x 250 x 15 mm, acciaio
Momento d'inerzia di massa totale dell'uscita	0.403 kgcm ²
Peso prodotto	1910 g
Carico assiale ammissibile sull'albero	70 N
Carico radiale ammissibile sull'albero	350 N
Trasduttore di posizione del rotore	Encoder di valore assoluto a rotazione multipla
Nome del produttore del trasduttore di posizione del rotore	EQI 1131
Trasduttore di posizione del rotore, rivoluzioni rilevabili assolute	4096
Connessione encoder posizione del rotore	EnDat® 22
Trasduttore di posizione del rotore, encoder principio di misura	Induttivo
Trasduttore di posizione del rotore, tensione di esercizio DC	5 V
Trasduttore di posizione del rotore, intervallo tensione di esercizio DC	3.6 V...14 V
Trasduttore di posizione del rotore, valori di posizione per giro	524288
Risoluzione del trasduttore di posizione del rotore	19 bit
Trasduttore di posizione del rotore, precisione del sistema di misurazione dell'angolo	-120 arcsec...120 arcsec
Tempo medio fino al guasto (MTTF), sottocomponente	190 anni, trasduttore di posizione del rotore