

# servomoteur EMMS-AS-55-MK-LS-TSB

N° de pièce: 560881

FESTO

Sans réducteur.



## Fiche technique

Caractéristique	Valeur
Température ambiante	-10 ... 40 °C
Température de stockage	-20 ... 60 °C
Humidité relative de l'air	0 - 90 %
Conforme à la norme	IEC 60034
Classe d'isolement	F
Classe de fonctionnement selon EN 60034-1	S1
Surveillance de la température	Résistance CTP
Degré de protection	IP54
Conception arbre à clavette	DIN 6885 A 3 x 3 x 14
Connectique électrique	Connecteur mâle
Note sur la matière	Conforme RoHS
Classe de résistance à la corrosion KBK	2 - Effets de corrosion moyens
Agrément	RCM Mark c UL us - Recognized (OL)
Marque CE (voir déclaration de conformité)	selon la directive européenne CEM selon la directive européenne sur les équipements basse tension
Tension DC nominale	360 V
Type de capteur de bobine	En étoile interne
Nombre de paires de pôles	4
Couple à l'arrêt	0,98 Nm
Couple nominal	0,68 Nm
Couple de crête	2,7 Nm
Vitesse de rotation nominale	6.600 1/min
Vitesse de rotation max.	7.330 1/min
Puissance nominale du moteur	461 W
Courant nominal moteur	1,19 A
Courant de crête	5 A
Constante de moteur	0,558 Nm/A
Tension constante, phase-phase	34,73 mVmin
Résistance de la bobine phase-phase	14,7 Ohm
Inductance de la bobine phase-phase	13,8 mH
Moment d'inertie total de la prise de force	0,245 kgcm <sup>2</sup>
Poids du produit	1.700 g
Charge axiale admissible sur l'arbre	75 N
Charge radiale admissible sur l'arbre	150 N
Codeur de position de rotor	Codeur mono-tour absolu
Interface du capteur de position du rotor	EnDat 22
Principe de mesure du capteur de position du rotor	inductif
Déclenchement de l'encodeur de position du rotor	18 Bit
Couple de maintien frein	0,8 Nm
Tension de service DC frein	24 V
Puissance absorbée frein	10 W
Moment d'inertie du frein	0,022 kgcm <sup>2</sup>
Cycles de commutation, frein de maintien	10 millions de cycles à vide (sans travail de friction)
MTTF, sous-composant	76 ans, capteur de position du rotor 11416 ans, frein de maintien
MTTFd, sous-composant	152 ans, capteur de position du rotor