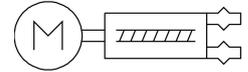


Pinza paralela EHPS-16-A-RA1

Número de artículo: 8119111

FESTO



Hoja de datos

Característica	Valor
Tamaño	16
Carrera por mordaza	10 mm
Precisión máx. de sustitución	0.2 mm
Juego angular máximo de las mordazas ax, ay	0.4 deg
Holgura máxima Sz de las mordazas	0.05 mm
Simetría de rotación	0.2 mm
Precisión de repetición de las pinzas	0.03 mm
Número de mordazas	2
Tipo de actuador	eléctrico
Función de sujeción	Paralelo
Forma constructiva	Engranaje helicoidal Forma en T Cremallera/piñón Pinza eléctrica
Conforme a la norma	IEC 61010-1
Guía	Guía deslizante
Detección de posición	Para sensor de proximidad
Tipo de motor	Servomotor DC
Elementos de mando	Interruptor con enclavamiento
Indicación de dispuesto para el funcionamiento	Diodo emisor de luz
Frecuencia de ciclo máx.	1.1 Hz
Masa máx. por dedo externo	100 g
Consumo de corriente máx.	1 A
Tensión nominal de funcionamiento DC	24 V
Fluctuaciones de tensión admisibles	+/- 10 %
Certificación	RCM
Símbolo KC	KC-CEM
Marcado CE (véase la declaración de conformidad)	Según Directiva de máquinas CEM de la UE Según la Directiva RoHS de la UE
Certificación de protección contra explosión fuera de la UE	EPL Db (GB) EPL Gb (GB)
Protección antideflagrante	Zona 1 (UKEX) Zona 21 (UKEX)

Característica	Valor
Clase de resistencia a la corrosión CRC	1 - riesgo de corrosión bajo
Conformidad PWIS	VDMA24364-B2-L
Nivel de presión acústica	70 dB(A)
Grado de protección	IP40
Temperatura ambiente	5 °C...60 °C
Fuerza total de sujeción	154 N
Momento de inercia de la masa	0.81 kgcm ²
Fuerza estática Fz máxima en la mordaza	200 N
Momento estático Mx máximo en la mordaza	7 Nm
Momento estático My máximo en la mordaza	4.4 Nm
Momento estático Mz máximo en la mordaza	7 Nm
Intervalos de lubricación para componentes guiados	2 MioCyc
Peso del producto	400 g
Conexión eléctrica	5 pines Cable con conector M12x1
Tipo de fijación	A elegir: Con rosca interior y casquillo para centrar Con taladro pasante y casquillos para centrar
Nota sobre el material	Conformidad con la Directiva RoHS
Material del cuerpo	Aluminio, anodizado
Material de las mordazas	Acero inoxidable de alta aleación
Conexión de robot	Robots universales UR3/5/10 (a partir de PolyScope CB 3.6.0) Robots universales UR3e/5e/10e (a partir de PolyScope SW 5.0.0)
Suministro	1 placa adaptadora 1 rollo de tejido autoadherente 1 transmisor de posiciones 1 memoria USB con URCap 2 cables de conexión