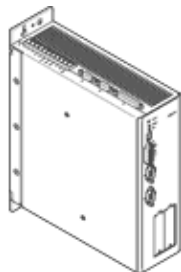


# Controlador del motor CMMP-AS-C10-11A-P3

Número pieza: 551024

FESTO

Para servomotores.  
Type to be discontinued. Available until 2013. See Support Portal for alternative products.



## Hoja de datos

| Caracter.   | Valor  |
|---|--|
| Filtro de red   | integrado  |
| Función de seguridad  | Safe Torque off (STO)  |
| Safety Integrity Level (SIL)  | Safe Torque off (STO)/SIL 2  |
| Performance Level (PL)  | Safe Torque off (STO)/Categoría 3, nivel de rendimiento d  |
| Display   | Indicación de siete segmentos  |
| Frecuencia de salida  | 0 ... 1.000 Hz   |
| Margen de la tensión de salida CA   | 0 - 360 V  |
| Resistencia de frenado  | 68 Ohm   |
| Características de la salida lógica digital   | separación galvánica<br>configuración parcialmente libre   |
| Potencia de impulso de la resistencia de frenado                                      | 8,5 kVA  |
| Intensidad máxima, salidas lógicas digitales  | 100 mA   |
| Duración máxima de la corriente de pico   | 3 s  |
| Tensión máxima del circuito intermedio, DC  | 560 V  |
| Corriente de salida nominal   | 10 A   |
| Tensión de funcionamiento nominal AC  | 400 V  |
| Potencia nominal del controlador  | 6.000 VA   |
| Tensión nominal DC, alimentación a la lógica  | 24 V   |
| Intensidad nominal  | 11 A   |
| Frecuencia de la línea  | 50 ... 60 Hz   |
| Interface de configuración de parámetros  | Parametrización y puesta en funcionamiento<br>interface de control (PtP)<br>RS232 (9600...115000 Bits/s)           |
| Tensión de funcionamiento nominal, fases  | 3 fases  |
| Potencia de pico  | 12.000 VA  |
| Intensidad de pico efectiva por fase  | 20 A   |
| Consumo de corriente, alimentación a la lógica sin freno de sujeción                  | 1 A  |
| Máx. consumo de corriente para la alimentación a la lógica, freno inmovilizador y E/S | 3,5 A  |
| Margen permisible, tensión de la lógica   | ± 20 %   |
| Fluctuación de tensión permisible   | +/- 10 %   |
| Marcado CE (ver declaración de conformidad)   | Según la normativa UE sobre EMC<br>Según la normativa UE sobre maquinaria<br>Según la normativa UE de baja tensión |
| Temperatura de almacenamiento   | -25 ... 70 °C  |
| Humedad relativa del aire   | 0 - 90 %   |
| Tipo de protección  | IP20   |
| Temperatura ambiente  | 0 ... 50 °C  |
| Homologación  | C-Tick<br>UL - Listed (OL)   |
| Peso del producto   | 3.700 g  |
| Número de salidas de supervisión analógicas   | 2  |

| Caracter.  | Valor  |
|--|--|
| Número de entradas de consigna analógicas        | 3  |
| Número de salidas lógicas digitales a 24 V DC    | 5  |
| Número de entradas lógicas digitales             | 10   |
| Perfil de comunicación                           | DS301/DSP402<br>FHPP   |
| Interface del proceso                            | Acoplamiento E/S<br>Para 255 registros de posicionado  |
| Margen de trabajo de las entradas lógicas        | 8 ... 30 V   |
| Margen de trabajo de salidas de supervisión      | ± 10 V   |
| Margen de trabajo de entradas de consigna        | ± 10 V   |
| Resolución de la salida de supervisión           | 9 Bit  |
| Salida interface encoder, características        | Resolución de 16384 ppr  |
| Entrada interface encoder, características       | RS422<br>EnDat 2.2   |
| Características de la salida de supervisión      | resistente a cortocircuitos  |
| Características de la entrada de consigna        | Entradas diferenciales<br>giros configurables<br>corriente configurable  |
| Características de la entrada lógica             | separación galvánica<br>libre configuración  |
| Salida interface encoder, función                | reposición del valor nominal mediante señales de encoder en funcionamiento con regulación de los giros<br>Definición de valor nominal para actuador slave posterior                        |
| Entrada interface encoder, función               | Señal del encoder, valor nominal de la cantidad de giros en funcionamiento sincronizado como valor nominal de giros del actuador slave<br>Valor nominal de posición como señal del encoder |
| Conexión de bus                                  | 9 contactos<br>D-Sub<br>Conector tipo zócalo   |
| Acoplamiento del bus de campo                    | CANopen<br>DeviceNet<br>Ethernet<br>Profibus DP<br>Sercos  |
| Velocidad de transmisión máxima del bus de campo | 1 Mbit/s   |
| Tipo de fijación                                 | En placa de montaje<br>Fijado con tornillos  |
| Indicación sobre el material                     | Conforme con RoHS  |