

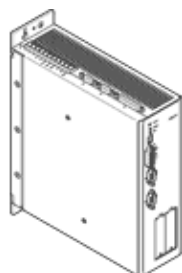
# Controlador del motor CMMP-AS-C5-11A-P3

Número pieza: 551023

FESTO

Para servomotores.

Type to be discontinued. Available until 2013. See Support Portal for alternative products.



## Hoja de datos

Caracter.	Valor
Filtro de red	integrado
Función de seguridad	Safe Torque off (STO)
Safety Integrity Level (SIL)	Safe Torque off (STO)/SIL 2
Performance Level (PL)	Safe Torque off (STO)/Categoría 3, nivel de rendimiento d
Display	Indicación de siete segmentos
Frecuencia de salida	0 ... 1.000 Hz
Margen de la tensión de salida CA	0 - 360 V
Resistencia de frenado	68 Ohm
Características de la salida lógica digital	separación galvánica configuración parcialmente libre
Potencia de impulso de la resistencia de frenado	8,5 kVA
Intensidad máxima, salidas lógicas digitales	100 mA
Duración máxima de la corriente de pico	3 s
Tensión máxima del circuito intermedio, DC	560 V
Corriente de salida nominal	5 A
Tensión de funcionamiento nominal AC	400 V
Potencia nominal del controlador	3.000 VA
Tensión nominal DC, alimentación a la lógica	24 V
Intensidad nominal	5,5 A
Frecuencia de la línea	50 ... 60 Hz
Interface de configuración de parámetros	Parametrización y puesta en funcionamiento inteface de control (PtP) RS232 (9600...115000 Bits/s)
Tensión de funcionamiento nominal, fases	3 fases
Potencia de pico	6.000 VA
Intensidad de pico efectiva por fase	15 A
Consumo de corriente, alimentación a la lógica sin freno de sujeción	1 A
Máx. consumo de corriente para la alimentación a la lógica, freno inmovilizador y E/S	3,5 A
Margen permisible, tensión de la lógica	± 20 %
Fluctuación de tensión permisible	+/- 10 %
Marcado CE (ver declaración de conformidad)	Según la normativa UE sobre EMC Según la normativa UE sobre maquinaria Según la normativa UE de baja tensión
Temperatura de almacenamiento	-25 ... 70 °C
Humedad relativa del aire	0 - 90 %
Tipo de protección	IP20
Temperatura ambiente	0 ... 50 °C
Homologación	C-Tick UL - Listed (OL)
Peso del producto	3.700 g
Número de salidas de supervisión analógicas	2

Caracter.	Valor
Número de entradas de consigna analógicas	3
Número de salidas lógicas digitales a 24 V DC	5
Número de entradas lógicas digitales	10
Perfil de comunicación	DS301/DSP402 FHPP
Interface del proceso	Acoplamiento E/S Para 255 registros de posicionado
Margen de trabajo de las entradas lógicas	8 ... 30 V
Margen de trabajo de salidas de supervisión	± 10 V
Margen de trabajo de entradas de consigna	± 10 V
Resolución de la salida de supervisión	9 Bit
Salida interface encoder, características	Resolución de 16384 ppr
Entrada interface encoder, características	RS422 EnDat 2.2
Características de la salida de supervisión	resistente a cortocircuitos
Características de la entrada de consigna	Entradas diferenciales giros configurables corriente configurable
Características de la entrada lógica	separación galvánica libre configuración
Salida interface encoder, función	reposición del valor nominal mediante señales de encoder en funcionamiento con regulación de los giros Definición de valor nominal para actuador slave posterior
Entrada interface encoder, función	Señal del encoder, valor nominal de la cantidad de giros en funcionamiento sincronizado como valor nominal de giros del actuador slave Valor nominal de posición como señal del encoder
Conexión de bus	9 contactos D-Sub Conector tipo zócalo
Acoplamiento del bus de campo	CANopen DeviceNet Ethernet Profibus DP Sercos
Velocidad de transmisión máxima del bus de campo	1 Mbit/s
Tipo de fijación	En placa de montaje Fijado con tornillos
Indicación sobre el material	Conforme con RoHS