Regulador de accionamientos CMMT-AS-C2-11A-P3-EC-S1 Número de artículo: 5340821

Producto sustituido

Tipo sustituido. Disponible hasta 2023. Producto de alternativa: consultar portal de asistencia técnica.





Hoja de datos

Característica	Valor
Tipo de fijación	Placa de montaje, atornillada
Posición de montaje	convección libre
	vertical
Peso del producto	2.100 g
Display	Led verde / amarillo / rojo
Elementos de control	Opcional: unidad de mando CDSB
Corresponde a la norma	EN 61800-3
	EN 61800-5-1
	EN 61800-5-2
	EN ISO 13849-1
Basado en la norma	EN 50581
	EN 60204-1
	EN 61508-1
	EN 61508-2
	EN 61508-3
	EN 61508-4
	EN 61508-5
	EN 61508-6
	EN 61508-7
	EN 61800-2
	EN 62061
Homologación	RCM Mark
-	ΤÜV
	c UL us - Listed (OL)
Caracteres KC	KC-EMV
Marca CE (ver declaración de conformidad)	según la normativa UE sobre EMC
	según la normativa UE sobre maquinaria
	según la directiva RoHS-RL de la UE
Marcado UKCA (véase la declaración de conformidad)	Según la normativa CEM del Reino Unido
	Según la normativa sobre maquinaria del Reino Unido
	Según la normativa RoHS del Reino Unido
Certificado entidad que lo expide	TÜV Rheinland 01/205/5640.00/18
	UL E331130
	TÜV Rh. UK 01/205U/5640.00/22
Temperatura de almacenamiento	-25 55 °C
Temperatura ambiente	0 50 °C
Temperatura ambiente, a tener en cuenta:	Si la temperatura ambiente es superior a 40 °C, deberá respetarse una
	reducción de la potencia de 3 %/°C.
Temperatura ambiente UL	0 40 °C
Humedad relativa del aire	5 - 90 %
	sin condensación
Altura máxima de montaje	2.000 m
Nota relativa a la altura máxima de montaje	Reducción del rendimiento a partir de 1000 m aprox. 1 % por 100 m



Característica	Valor
Tipo de protección	IP20
Clase de protección	
Categoría de sobretensión	III
Grado de ensuciamiento	2
Resistencia a la tensión de choque	6 kV
Indicación sobre el material	Conforme con RoHS
Conformidad PWIS	VDMA24364-Zona III
Tensión de funcionamiento nominal, fases	3 fases
Tensión de funcionamiento nominal AC	400 V
Fluctuación de tensión permisible	+/- 10 %
Margen de tensión de entrada AC	200 480 V
Frecuencia de la línea	48 62 Hz
Corriente nominal alimentación de carga	2 A
Corriente máxima, alimentación de carga PFC activo	6 A
Filtro de red	no integrado
Tensión del sistema según EN 61800-5-1	integrado 300 V
Resistencia a cortocircuitos máx. de la red	10 kA
Formas de la red	TN
Torrido de la red	IT
Tensión nominal alimentación de carga DC	560 V
Margen admisible de alimentación de carga	± 10 %
Tensión máxima del circuito intermedio, DC	800 V
Resistencia de frenado, integrada	130 Ohm
Potencia de impulso de la resistencia de frenado	5 kW
Resistencia de frenado de energía de impulsos	850 Ws
Rendimiento nominal de la resistencia de frenado (IEC)	48 W
Resistencia de frenado, externa	130 250 Ohm
Potencia máx. continua de la resistencia de frenado externa (IEC)	400 W
Tensión nominal DC, alimentación a la lógica	24 V
Margen permisible, tensión de la lógica	± 20 %
Consumo de corriente, alimentación a la lógica sin freno de sujeción	0,5 A
Consumo de corriente, alimentación a la lógica con freno de sujeción	1,5 A
Máx. consumo de corriente para la alimentación a la lógica, freno	2,3 A
inmovilizador y E/S	
Margen de la tensión de salida CA	3x (0 – Input) V
Intensidad nominal efectiva por fase	1,7 A
Intensidad de pico efectiva por fase	5,1 A
Duración máxima de la corriente de pico	2 s
Potencia nominal del controlador	800 W
Potencia de pico	2.400 W
Frecuencia de salida	0 599 Hz
Longitud máx. del cable del motor sin filtro de red ext.	50 m
Corriente de salida máx. del freno de inmovilización	1 A
Caída de tensión máx. de la alimentación de la lógica hasta la salida de frenado	0,8 V
Cantidad de entradas para el sensor térmico del motor	1
Modo de funcionamiento del controlador	Regulación en cascada
	Regulador de posiciones P
	Regulador de velocidad PI
	Regulador de intensidad PI para F o M
	Funcionamiento mediante perfil con modo de registro y modo directo
	Modo de interpolación mediante bus de campo
	Modos de funcionamiento sincronizados
	Recorrido de referencia
	Operación de ajuste
	Autotuning
Modo de funcionamiento	Regulación de campo orientado
	Resolución de posicionamiento 24 bit/U
	Frecuencia de exploración 16 kHz
	PWM con 8 o 16 KHz



Característica	Valor
	Modulación de vectores con 3.º armónico
	Registro de datos en tiempo real
	2x Input-Capture (x, v, F)
	2x Output-Trigger (x, v, F)
	2 entradas de sensor de posición
	1 interfaz SYNC para emulación de encoder o entrada de encoder
Interfaz Ethernet, funcionamiento	Parametrización y puesta en funcionamiento
Interfaz Ethernet, protocolo	TCP/IP
Interfaz de bus de campo, protocolo	EtherCAT
Acoplamiento del bus de campo	EtherCAT
Perfil de comunicación	CiA402
r emit de comunicación	CoE (CANopen over EtherCAT)
	EoE (Ethernet over EtherCAT)
	FoE (File over EtherCAT)
Interfaz del proceso	Modo I/O para 256 registros de posicionado
interraz dei proceso	
	Interpolated Mode CSP
	Interpolated Mode CST
	Interpolated Mode CSV
Interfaz de bus de campo, velocidad de transmisión	100 Mbit/s
Interfaz de bus de campo, tipo de conexión	2 zócalos
Interfaz de bus de campo, técnica de conexión	RJ45
Interfaz encoder, función	Encoder ENDAT 2.1
	Encoder ENDAT 2.2
	Encoder Hiperface
	Encoder incremental
	Nikon
	Encoder SIN/COS
Interfaz encoder 2, función	Encoder incremental
	Encoder SIN/COS
Interfaz sincronizada, función	Emulación de encoder A/B/Z
,	Entrada de encoder A/B/Z
Salida interfaz encoder, características	Frecuencia máxima de salida 1 MHz
Salida Internaz entoderi, caracteristicas	max. 16384 ppr
Entrada interfaz encoder, características	Frecuencia máxima de salida 1 MHz
Entrada internaz entedaer, caracteristicas	max. 16384 ppr
Número de entradas lógicas digitales	12
Lógica del circuito de entrada	PNP (conexión a positivo)
Características de la entrada lógica	configuración parcialmente libre
Caracteristicas de la entrada logica	Entradas de seguridad (parcialmente)
	,
F 10 12 1 1 1 1	sin separación galvánica
Especificación entrada lógica	Según IEC 61131-2, tipo 3
Margen de trabajo de las entradas lógicas	-3 30 V
Número de entradas lógicas de alta velocidad	2
Resolución temporal de las entradas lógicas de alta velocidad	1 μs
Número de salidas lógicas digitales a 24 V DC	6
Lógica de conmutación de las salidas	PNP (conexión a positivo)
Características de la salida lógica digital	configuración parcialmente libre
	sin separación galvánica
	Salidas de diagnosis parciales
Intensidad máxima, salidas lógicas digitales	20 mA
Número de salidas de conmutación de alta velocidad	2
Resolución temporal de las salidas de conmutación de alta velocidad	1 μs
Número de salidas de conmutación libres de potencial	1
Corriente máx. de las salidas de conmutación libres de potencial	50 mA
Número de entradas de consigna analógicas	1
Características de la entrada de consigna	Entradas diferenciales
כמושכנכוזשנוכשש שכ ומ כוונומעם שכ נטוושוצוום	
	giros configurables
Manage de technic de cutar des de ce	Configurable para corriente/fuerza ± 10 V
	I + IU V
Margen de trabajo de entradas de consigna	
Margen de trabajo de entradas de consigna Zona de trabajo de las entradas analógicas Impedancia de la entrada de consigna	± 10 V ± 10 V 70 kOhm



Característica	Valor
Función de seguridad	Accionamiento del freno seguro (SBC)
	Momento desconectado seguro (STO)
	Parada segura 1 (SS1)
Safety Integrity Level (SIL)	Control de freno seguro (SBC)/SIL 3/SILCL 3
	Safe torque off (desconexión segura del par) (STO) / SIL 3 / SILCL 3
Performance Level (PL)	Accionamiento seguro de los frenos (SBC) / Categoría 3, nivel de
	prestaciones "e"
	Momento desconectado seguro (STO) / categoría 4, Performance Level e
Grado de cobertura de diagnóstico	97 %
SFF Safe Failure Fraction	99 %
Tolerancia de fallos del hardware	1
Número de entradas seguras de 2 pines	2
Número de salidas de diagnosis	2