

Паралелен хващач DHP-16-A-NO-S-1

Специф. Номер: 8116792

FESTO



Информационен лист

Белег	Стойност
Размер	16
Ход за една челюст на хващача	3 mm
Макс. точност на обмен	0.2 mm
Макс. ъглова хлабина на челюстите на хващача α, β	0 deg
Макс. хлабина на челюстите на хващача Sz	0 mm
Ротационна симетрия	≤ 0.2 mm
Повтаряемост, хващач	≤ 0.02 mm
Брой пръсти на хващача	2
Drive system	пневматичен
Монтажна позиция	по избор
Принцип на действие	еднодействие отворен
Функция на хващача	Паралелен
Подсигуряване на силата на захващане	При отваряне
Конструкция	Connection direction on the side Лост Sideways mounting of gripper fingers насилствено протичане на движението
Направляваща	Ball guide
Отчитане на позицията	за датчици за положение
Total gripping force at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi), closing	86.8 N
Operating pressure MPa	0.25 ... 0.8 MPa
Работно налягане	2.5 ... 8 bar
Operating pressure	36.25 ... 116 psi
Макс. работна честота на хващача	3 Hz
Min. opening time at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi)	29 ms
Min. closing time at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi)	11 ms
Работна среда	Съгъстен въздух по ISO 8573-1:2010 [7:4:4]
Забележка за работната и пилотната среди	Възможен е режим на работа със смазване (изисква се за целия оставащ експлоатационен период)
Клас на корозионна устойчивост KBK	0 - няма корозия под напрежение
PWIS conformity	VDMA24364-B2-L
Температура на околната среда	-10 ... 60 °C
Gripping force per gripper jaw at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi) closing	43.4 N
Инерционен момент	0.146 kgcm ²
Макс. сила на челюстите на хващача Fz статична	49 N
Макс. момент на челюстите на хващача Mx статичен	0.34 Nm
Макс. момент на челюстите на хващача My статичен	0.68 Nm
Макс. момент на челюстите на хващача Mz статичен	0.34 Nm
Тегло на продукта	111 g
Тип на закрепване	Direct mounting via through-holes Директен монтаж чрез резба с прохода отвор и фиксиран щифт с вътрешна резба и фиксиран щифт по избор:

Белег	Стойност
Пневматичен извод	M3
Материал-забележка	RoHS konform
Material housing	Алуминий, елоксиран
Material gripper jaws	високолегирана стомана, неръждаема