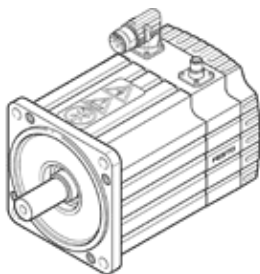


# Серводвигател EMMS-AS-140-S-HV-RM

Специф. Номер: 1574629  
Продукт излизащ от производство

FESTO

без двигател



## Информационен лист

Белег	Стойност
Температура на околната среда	-10 ... 40 °C
Температура на складиране	-20 ... 60 °C
Относителна влажност на въздуха	0 - 90 %
Отговаря на стандарта	IEC 60034
Клас на изолационна защита	F
Класификация по EN 60034-1	S1
Наблюдение на температурата	PTC-резистор
Клас на защита	IP54
Система за електрическо свързване	Щекер
Материал-забележка	RoHS konform
Клас на корозионна устойчивост KBK	2 - Умерена корозия под напрежение
PWIS conformity	VDMA24364-B2-L
Разрешение	RCM Mark с UL us - Recognized (OL)
СЕ- знаци (виж декларация за съответствие)	по EU-EMV-нормала по EU-нормала за ниски напрежения in accordance with EU RoHS directive
UKCA marking (see declaration of conformity)	To UK instructions for electrical equipment To UK instructions for EMC To UK RoHS instructions
Номинално напрежение DC	565 V
Тип на превключването на намотките	Свързване звезда
Number of pole pairs	6
Стационарен въртящ момент	11.08 Nm
Номинален въртящ момент	7.7 Nm
Пиков въртящ момент	27 Nm
Номинални обороти	3,900 1/min
Макс. обороти	4,510 1/min
Номинална мощност на двигателя	3,140 W
Номинален ток, двигател	5.23 A
Пиков ток	24.4 A
Мотор-константа	1.47 Nm/A
Напрежителна константа, фаза към фаза	88.71 mVmin
Съпротивление между две фазови намотки	1.6 Ohm
Индуктивност между две фазови намотки	9.01 mH
Общ инерционен момент при подаване на захранването	8.189 kgcm <sup>2</sup>
Тегло на продукта	9,600 g
Допустимо аксиално натоварване на вала	200 N
Допустимо радиално натоварване на вала	780 N
Сензор за позиция на ротора	Абсолютен енкодер multi-turn
Интерфейс за енкодер за позиция при въртене	EnDat 22
Принцип на измерване на енкодера за позиция при въртене	индуктивен
Пускова стойност на енкодера за роторната позиция	19 Bit
Средно време между отказите, част от изделието	76 години, ротационен енкодер за позиция
Средно време между отказите при опасни приложения, част от изделието	152 години, ротационен енкодер за позиция