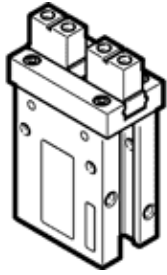


# 平行夾爪 DHPC-25-A-NO-Z

料號: 8116858

FESTO



## 技術參數

| 特性  | 值  |
|---|--|
| 尺寸  | 25   |
| 每個夾爪夾指的行程   | 7 mm   |
| 最大復位精度  | 0.2 mm   |
| 擺動夾爪夾指在ax, ay軸向上的最大反衝   | 0 deg  |
| 夾爪夾指在Sz方向上的最大反衝   | 0 mm   |
| 旋轉對稱  | <= 0.2 mm  |
| 夾爪的重複精度   | <= 0.02 mm   |
| 夾爪指的數量  | 2  |
| Drive system  | 氣壓   |
| 裝配位置  | 任何   |
| 操作模式  | 單動<br>打開   |
| 夾爪功能  | 平行   |
| 後備夾爪力   | 開啟狀態   |
| 設計結構  | Connection via mounting spigot<br>槓桿<br>Standard mounting of gripper fingers<br>有導向的動作順序                 |
| 導向  | Ball guide   |
| 位置檢測  | 用於近接感測器  |
| Total gripping force at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi), closing          | 241.3 N  |
| Operating pressure MPa  | 0.25 ... 0.8 MPa   |
| 操作壓力  | 2.5 ... 8 bar  |
| Operating pressure  | 36.25 ... 116 psi  |
| 夾爪的最大工作頻率   | 3 Hz   |
| Min. opening time at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi)                      | 131 ms   |
| Min. closing time at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi)                      | 38 ms  |
| 操作介質  | 壓縮空氣符合 ISO8573-1:2010 [7:4:4]  |
| 注意: 操作和嚮導介質   | 潤滑操作可行 (隨後需要進一步操作)   |
| 耐腐蝕等級 CRC   | 0 - No corrosion stress  |
| PWIS conformity   | VDMA24364-B2-L   |
| 環境溫度  | -10 ... 60 °C  |
| Gripping force per gripper jaw at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi) closing | 120.6 N  |
| 質量慣性力矩  | 1.76 kgcm <sup>2</sup>   |
| 夾爪夾指靜態時Fz的最大作用力   | 127.5 N  |
| 夾爪夾指靜態時Mx最大扭矩   | 0.97 Nm  |
| 夾爪夾指靜態時My最大扭矩   | 1.94 Nm  |
| 夾爪夾指靜態時Mz最大扭矩   | 0.97 Nm  |
| 產品重量  | 519 g  |
| 安裝類型  | Direct mounting via through-holes<br>Direct mounting via threads<br>在安裝框架上<br>具通孔和開槽針腳<br>具內螺紋和定位銷<br>選配 |
| 氣壓連接  | M5   |
| 材料備註  | 符合 RoHS  |
| Material housing  | Anodised aluminium   |
| Material gripper jaws   | 高合金鋼, 耐腐蝕  |