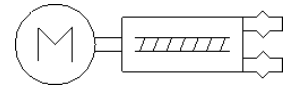
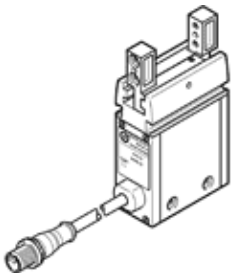


# 平行夾爪 EHPS-16-A-LK

料號: 8103809

FESTO



## 技術參數

特性	值
尺寸	16
每個夾爪夾指的行程	10 mm
最大復位精度	<= 0.2 mm
擺動夾爪夾指在ax, ay軸向上的最大反衝	0.4 deg
夾爪夾指在Sz方向上的最大反衝	0.05 mm
旋轉對稱	<= 0.2 mm
夾爪的重複精度	<= 0.03 mm
夾爪指的數量	2
Drive system	電動
裝配位置	任何
夾爪功能	平行
設計結構	螺紋齒輪單元 T-形 齒輪齒條機構 Electric gripper
符合標準	IEC 61010-1
導向	普通軸承導向
位置檢測	具霍爾感測器 具整合的位移編碼器 Via IO-Link® interface
馬達類型	DC 伺服馬達
預備狀態顯示	LED
最大循環頻率	1.1 Hz
每個外部夾爪夾指的最大範圍	100 g
最大電流消耗	1 A
額定工作電壓 DC	24 V
容許的電壓波動	+/- 10 %
授權	RCM Mark
KC mark	KC-EMV
CE 符號 (參見符合的標準)	根據 EU-EMV 指導原則 in accordance with EU RoHS directive
UKCA marking (see declaration of conformity)	To UK instructions for EMC To UK RoHS instructions
EU以外的防爆保護認證	EPL Db (GB) EPL Gb (GB)
耐腐蝕等級 CRC	1 - Low corrosion stress
PWIS conformity	VDMA24364-B2-L
RSBP classification to CD-0033	F5
聲壓等級	<= 70 dB(A)
防護等級	IP40
環境溫度	5 ... 60 °C
Total gripping force	154 N
質量慣性力矩	0.78 kgcm <sup>2</sup>
夾爪夾指靜態時Fz的最大作用力	200 N
夾爪夾指靜態時Mx最大扭矩	7 Nm
夾爪夾指靜態時My最大扭矩	4.4 Nm

特性	值
夾爪夾指靜態時Mz最大扭矩	7 Nm
導向元件的潤滑間隔	2 Mio SP
產品重量	296 g
通訊協定	IO-Link
IO-Link, protocol	Device V 1.1
IO-Link, 通訊模式	COM3 (230.4 kbd)
IO-Link, SIO mode support	否
IO-Link, 接口類型	Device B
IO-Link, 接口數	Device 1
IO-Link, process data width OUT	8 Byte
IO-Link, process data content OUT	16 bit (ControlWord) 16 bit (GrippingPosition) 8 bit (GrippingForce) 8 bit (GrippingMode) 8 bit (GrippingTolerance) 8 bit (WorkpieceNo)
IO-Link, process data width IN	6 Byte
IO-Link, process data content IN	16 bit (ActualPosition) 16 bit (ErrorNumber) 16 bit (StatusWord)
IO-Link, 最小周期時間	5 ms
IO-Link, data memory required	< 500 Byte
IO-Link, device ID	0x000031
電氣連接	5-pin 具插頭電纜 M12x1
安裝類型	內螺紋和定位軸套 具通孔和對心軸套 選配
材料備註	符合 RoHS
Material housing	Anodised wrought aluminium alloy
Material gripper jaws	高合金鋼, 耐腐蝕