

Kinematika štapa EXPT-45-E1

Broj artikla: 569797

FESTO



Tehnički podaci

Ukupni list podataka - Pojedinačne vrednosti zavise od Vaše konfiguracije.

| Svojstvo | Vrednost |
|--|--|
| Konstruktivna struktura | Paralelni kinematički robot |
| Veličina | 45 |
| Radni prostor, nazivni prečnik | 450 mm |
| Radni prostor, nazivna visina | 100 mm |
| Položaj ugradnje | vodoravno |
| Vrsta motora | Servomotor |
| Trajanje uključenosti | 100 % |
| Maks. ubrzanje | 110 m/s ² |
| Maks. brzina | 7 m/s |
| Maks. brzina sklupljanja | 150 trzaja/min u ciklusu 12" |
| Maximum rated load | 5 kg |
| Rated load with maximum dynamic response | 1 kg |
| Tačnost pozicioniranja | ± 0,5 mm |
| Tačnost praćenja traga | ± 0,5 mm |
| Tačnost ponavljanja | ±0,1 mm |
| Maks. procesna sila u Z-smeru | 1.300 N |
| Tipična procesna sila u Z-smeru | 1000 N radni prostor-prečnik do 112,5 mm |
| Bazna težina kinematike | 45 kg |
| Maks. čvrstoća postolja horizontalno | 145 N |
| Maks. čvrstoća postolja vertikalno | 250 N |
| Temperatura okoline | 0 ... 40 °C |
| Materijal - napomena | Sadrži PWIS RoHS komfornost |
| PWIS-kriterijum | Sa PWIS prema FN 942010 |