

Серводвигатель EMMS-AS-100-M-HS-RMB

№ изделия: 550130

FESTO

Без редуктора

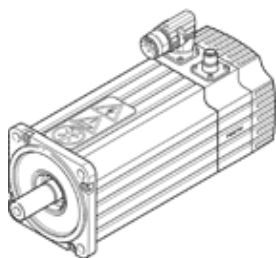


Таблица данных

Характеристика	Значение
Температура окружающей среды	-10 ... 40 °C
Температура хранения	-20 ... 60 °C
Относительная влажность воздуха	0 - 90 %
Соответствует стандарту	IEC 60034
Класс защиты изоляции	F
Класс расчета параметров по стандарту EN 60034-1	S1
Мониторинг температуры	PTC-резистор
Класс защиты	IP54
Система электрического соединения	Разъем
Замечания по материалу	Соответствует директиве по ограничению использования опасных веществ (RoHS)
Классификация сопротивления коррозии CRC	2 - Средняя стойкость к коррозии
Авторизация	RCM Mark с UL us - Recognized (OL)
Обозначение CE (см. заявление о соответствии)	в соответствии с директивой EU по электромагнитной совместимости EMC в соответствии с директивой EU по оборудованию низкого напряжения
Номинальное напряжение DC	565 V
Тип переключателя обмотки	Звезда внутри
Number of pole pairs	6
Момент удержания	8,09 Nm
Номинальный момент	5,69 Nm
Пиковый момент	22,1 Nm
Номинальная скорость вращения	3.400 1/min
Макс. скорость	4.030 1/min
Номинальная мощность мотора	2.000 W
Номинальный ток мотора	3,4 A
Пиковый ток	15 A
Постоянная мотора	1,652 Nm/A
Константа напряжения, фаза-фаза	99,15 mVmin
Сопротивление обмотки фаза-фаза	3,25 Ohm
Индуктивность обмотки фаза-фаза	12,3 mH
Общий момент инерции массы при подъеме	5,285 kgcm ²
Вес продукта	7.500 g
Допустимая осевая нагрузка на вал	150 N
Допустимая радиальная нагрузка на вал	570 N
Датчик положения ротора	Абсолютный многооборотный энкодер
Интерфейс поворотного энкодера	EnDat 22
Принцип измерения поворотного энкодера	Индуктивный
Триггер энкодера положения ротора	19 Bit
Тормозной удерживающий момент	9 Nm
Рабочее напряжение DC для тормоза	24 V
Потребляемая мощность, тормоз	18 W
Момент инерции тормоза	0,555 kgcm ²
Циклы переключения, удерживающий тормоз	10 миллионов холостых ходов (без работы трения)
MTTF, субэлемент	76 лет, поворотный энкодер 3356 лет, удерживающий тормоз
MTTFd, субэлемент	152 года, поворотный энкодер