

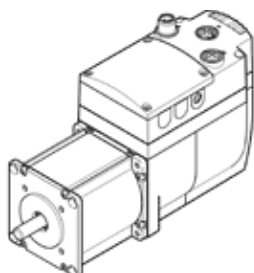
controle de posicionamento

EMCA-EC-67-S-1TM-EC

Código da peça: 8069731
 Produto a ser descontinuado

FESTO

Produto será descontinuado. Disponível até 2026. Produto alternativo no Support Portal.



Ficha técnica

Característica	Valor
Tipo de operação controlador	Estágio final de potência PWM-MOSFET Regulador em cascata com Controlador de posição P Regulador de velocidade PI Controlador proporcional e integral para eletricidade
Suporte à configuração	Arquivo ESI
Tempo mínimo de ciclo	2 ms
Sensor de posição do rotor	Encoder absoluto multivoltas
Princípio de medição do encoder de posição do rotor	Magnético
Função protetora	Monitoramento I ² t Monitoramento da temperatura Monitoramento de corrente Detecção de falhas na tensão Monitoramento de erros de arrasto Detecção de posição final pelo software
Topologias	Estrela Anel Linha
Funções adicionais	CoE (somente CSP) Distributed clocks Emergency Message Mapeamento PDO variável
Função de segurança	Torque seguro desligado (STO)
Safety Integrity Level (SIL)	Torque desligado de forma segura (STO) / SIL 2
Nível de performance (PL)	Safe Torque off (STO) / categoria 3, performance nível d
Indicador	LED
Rotação máxima	3.500 1/min
Velocidade nominal de rotação	3.100 1/min
Taxa de Baud	10/100 Mbit/s (Full/Half)
Resistor de frenagem externo	6 Ohm
Grau de cobertura de diagnóstico	90 %
Propriedades das saídas lógicas digitais	configuração parcialmente livre Sem isolamento galvânico
Tolerância de erro do hardware	1
Corrente máx. saídas lógicas digitais	100 mA
Máx. pulso de teste positivo com sinal 0	10.000 µs
Máx. pulso de teste negativo com sinal 1	600 µs
Potência nominal motor	120 W
Tensão nominal c.c.	24 V
Corrente nominal	6,9 A
Interface de parametrização	Ethernet
Protocolo	EtherCAT
Fração de falha segura SFF	> 90 %

Característica	Valor
Tempo de operação do encoder absoluto	Com bateria externa: 6 meses sem bateria externa: 3 - 7 dias
Número máx. de posições	64
Ativação do encoder de posição do rotor	12 Bit
Potência máxima do motor	158 W
Corrente de pico	10,2 A
Flutuações de tensão admissíveis	+/- 20 %
Autorização	RCM Mark c UL us - Recognized (OL)
Marca KC	KC-EMV
Órgão emissor do certificado	TÜV 01/205/5514.00/16 TÜV Rheinland UK Ltd. 01/205U/5514.00/22 TÜV Rheinland 01/205/5514.01/21
Certificação CE (veja Declaração de Conformidade)	conforme Diretriz EU-EMV conforme EU-RoHS-RL
Marca UKCA (ver declaração de conformidade)	conforme regulamentos do Reino Unido para EMV conforme regulamentos do Reino Unido para máquinas conforme regulamentos RoHS do Reino Unido
Resistência à vibração	Teste de aplicação do transporte com grau de severidade 2 conforme FN 942017-4 e EN 60068-2-6
Resistência a choques	Teste de choque com nível de gravidade 2 conforme FN 942017-5 e EN 60068-2-27
Conformidade LABS	VDMA24364-Zona III
Temperatura de armazenamento	-25 ... 70 °C
Redundância dos meios	Redundância anelar
Umidade relativa do ar	0 - 95 % não condensável
Classe de proteção	IP54
Temperatura ambiente	0 ... 50 °C
Observação sobre a temperatura ambiente	Acima da temperatura ambiente de 20 °C, deve ser cumprida uma redução de potência de 1,75 % por °C
Momento de inércia do rotor	0,175 kgcm ²
Torque nominal	0,37 Nm
Torque máximo	0,85 Nm
Carga do eixo axial admissível	60 N
Carga de eixo radial admissível	100 N
Probabilidade de falha por hora em [1/h].	1E-09
PFD (Probability of Failure on Demand)	1,86E-05
Intervalo de teste de prova	20 a
Peso do produto	1.925 g
Quantidade de saídas lógicas digitais 24 V c.c.	2
Quantidade de entradas lógicas digitais	2
Perfil de comunicação	CiA402 FHPP
Especificação entrada lógica	Baseado na IEC 61131-2
Faixa de trabalho entrada lógica	24 V
Propriedades entrada lógica	conectada galvanicamente ao potencial lógico
Ethernet, protocolos suportados	TCP/IP
Lógica de comutação entradas	PNP (comutação positiva)
Lógica de comutação das saídas	PNP (comutação positiva)
Tipo de fixação	Aparafusado com furo passante
Observações sobre material	Conforme RoHS