

Jednostka napędu ze śrubą ELGS-BS-KF-45-400-10P-ST-M-H1-PLK-AA

Numer części: 8083473

FESTO



Karta danych

| Cecha | Wartość |
|--|---|
| Skok roboczy | 400 mm |
| Wielkość | 45 |
| Zapas skoku | 0 mm |
| Średnica śruby | 10 mm |
| Skok śruby | 10 mm/U |
| Pozycja zabudowy | Dowolna |
| Prowadzenie | Prowadzenie na łożyskach kulkowych z zamkniętym obiegiem kulek |
| Konstrukcja | Elektromechaniczny napęd liniowy mit Kugelumlaufspindel Z zintegrowanym napędem |
| Typ silnika | Silnik skokowy |
| Typ śruby | Śruba toczna |
| Sygnalizacja położenia | Enkoder silnika Przy pomocy czujników |
| Pozycja wyjściowa | Stały zderzak – blok dodatni Stały zderzak – blok ujemny |
| Czujnik położenia wirnika | Enkoder absolutny, jednoobrotowy |
| Zasada pomiaru czujnika położenia wirnika | Magnetyczny |
| Monitoring temperatury | Wyłączenie przy przekroczeniu temperatury Zintegrowany precyzyjny czujnik temperatury CMOS z wyjściem analogowym |
| Dodatkowe funkcje | Interfejs użytkownika Zintegrowane wykrywanie pozycji krańcowej |
| Wyświetlacz | LED |
| Wskaźnik stanu gotowości | LED |
| Maks. przyspieszenie | 5 m/s ² |
| Maks. prędkość | 0.25 m/s |
| Powtarzalność | ±0,015 mm |
| Charakterystyka logicznych wyjść cyfrowych | Swobodna konfiguracja Bez izolacji galwanicznej |
| Czas pracy ciągłej | 100 % |
| Klasa izolacji | B |
| Maks. prąd logicznych wyjść cyfrowych | 100 mA |
| Maks. pobór prądu | 3 A |
| Napięcie nominalne DC | 24 V |
| Prąd nominalny | 3 A |
| Interfejs do parametryzacji | IO-Link Interfejs użytkownika |
| Rozdzielczość czujnika położenia wirnika | 16 Bit |
| Dopuszczalne wahania napięcia | +/- 15 % |
| Zasilanie, typ podłączenia | Wtyczka |
| Zasilanie, technologia podłączenia | M12x1, kodowanie T wg EN 61076-2-111 |
| Zasilanie napięciem, liczba pinów/żył | 4 |
| Dopuszczenie | RCM Mark |
| Znak KC | KC-EMV |
| Znak CE (patrz deklaracja zgodności) | Wg dyrektywy EU-EMV |

| Cecha | Wartość |
|--|---|
| | Zgodnie z dyrektywą EU RoHS |
| Znak UKCA (patrz deklaracja zgodności) | Zgodnie z przepisami Wielkiej Brytanii dotyczącymi EMC Zgodnie z przepisami Wielkiej Brytanii dotyczącymi RoHS |
| Odporność na wibracje | Test odporności podczas transportu przy drganiach o stopniu intensywności 1 wg FN 942017-4 i EN 60068-2-6 |
| Odporność na wstrząsy | Test odporności na wstrząsy, poziom surowości warunków 1 zgodnie z FN942017-5 i EN60068-2-27 |
| Zgodność z PWIS | VDMA24364-Strefa III |
| Temperatura przechowywania | -20 ... 60 °C |
| Względna wilgotność powietrza | 0 - 90 % |
| Stopień ochrony | IP40 |
| Klasa ochrony | III |
| Temperatura otoczenia | 0 ... 50 °C |
| Uwaga odnośnie temperatury otoczenia | Przy temperaturze otoczenia przekraczającej 30 °C obowiązuje ograniczenie mocy w wysokości 2% na każdy K. |
| Geometryczny moment bezwładności powierzchni 2 stopnia ly | 140E+03 mm ⁴ |
| Geometryczny moment bezwładności powierzchni 2 stopnia lz | 170E+03 mm ⁴ |
| Maks. siła Fy | 300 N |
| Maks. siła Fz | 600 N |
| Fy przy teoretycznej żywotności 100 km (tylko z perspektywy prowadzenia) | 1 104 N |
| Fz przy teoretycznej żywotności 100 km (tylko z perspektywy prowadzenia) | 2 208 N |
| Maks. moment Mx | 5.5 Nm |
| Maks. moment My | 4.7 Nm |
| Maks. moment Mz | 4.7 Nm |
| Mx przy teoretycznej żywotności 100 km (tylko z perspektywy prowadzenia) | 20 Nm |
| My przy teoretycznej żywotności 100 km (tylko z perspektywy prowadzenia) | 17 Nm |
| Mz przy teoretycznej żywotności 100 km (tylko z perspektywy prowadzenia) | 17 Nm |
| Maks. siła posuwu Fx | 100 N |
| Wartość obciążenia użytecznego, w poziomie | 10 kg |
| Wartość odniesienia dla obciążenia roboczego w pionie | 5 kg |
| Skręcający moment bezwładności It | 8.5E+03 mm ⁴ |
| Stała posuwu | 10 mm/U |
| Przemieszczana masa własna | 220 g |
| Waga produktu | 2 794 g |
| Ugięcie dynamiczne (ruchome obciążenie) | 0,05% długości napędu, maks. 0,5 mm |
| Ugięcie statyczne (obciążenie w stanie spoczynku) | 0.1% długości napędu |
| Liczba logicznych wyjść cyfrowych 24V DC | 2 |
| Liczba logicznych wejść cyfrowych | 2 |
| Charakterystyka wejścia cyfrowego | w oparciu o IEC 61131-2, typ 1 |
| Zakres roboczy wejść logicznych | 24 V |
| IO-Link, obsługa trybu SIO | Tak |
| Charakterystyka wejść logicznych | Swobodna konfiguracja Bez izolacji galwanicznej |
| IO-Link, protokół | Device V 1.1 |
| IO-Link, tryb komunikacji | COM3 (230.4 kbd) |
| IO-Link, typ portu | A |
| IO-Link, liczba portów | 1 |
| IO-Link, process data width OUT | 2 Byte |
| IO-Link, process data content OUT | 1 bit (Move in) 1 bit (Move out) 1 bit (Quit Error) |
| IO-Link, process data width IN | 2 Byte |
| IO-Link, process data content IN | 1 bit (State Device) 1 bit (State Move) 1 bit (State in) 1 bit (State out) |
| IO-Link, Service data contents IN | 32 bit Force 32 bit Position |

| Cecha | Wartość |
|---|--|
| | 32 bit Speed |
| IO-Link, minimalny czas cyklu | 1 ms |
| IO-Link, wymagana pamięć danych | 0.5 Kilobyte |
| Maks. długość kabla | 15 m, wyjścia 15 m, wejścia 20 m przy pracy w trybie IO-Link |
| Obwód logiczny, wyjścia | PNP |
| Obwód logiczny wejść | PNP |
| IO-Link, technologia podłączenia | Wtyczka |
| Interfejs logiczny, rodzaj przyłącza | Wtyczka |
| Interfejs logiczny, technologia przyłączy | M12x1, typ A zgodnie z EN 61076-2-101 |
| Interfejs logiczny, liczba pinów/żył | 8 |
| Interfejs logiczny, rodzaj przyłącza | 00992264 |
| Materiał pokrywy końcowej | Odlew ciśnieniowy, aluminiowy, malowany |
| Materiał profilu | Stop aluminium, anodowany |
| Uwaga dotycząca materiałów | Zgodne z RoHS |
| Materiał taśmy maskującej | Stal wysokostopowa, nierdzewna |
| Materiał pokrywy napędu | Odlew ciśnieniowy, aluminiowy, malowany |
| Materiał prowadzenia wózka napędu | Stal |
| Materiał prowadnicy | Stal |
| Materiał wózka | Aluminium-odlew ciśnieniowy |
| Materiał nakrętki śrubowej | Stal |
| Materiał śruby | Stal |