

Moduł manipulatora HSP-16-AP-WR

Numer części: 533611

FESTO

z napędem wahadłowym i modułem położenia oczekiwania z prawej strony.



Karta danych

Cecha	Wartość
Wielkość	16
Maks. skok w osi Z, pozycja oczekiwania	25 mm
Skok w osi Y	90 ... 110 mm
Skok w osi Z	35 ... 50 mm
Skok roboczy w osi Z	20 mm
Amortyzacja	CC: Amortyzatory z obu stron Charakterystyka miękkości
Pozycja zabudowy	Szyna prowadząca Pionowa
Tryb pracy	Dwustronnego działania
Konstrukcja	Prowadzenie krzyżowe Moduł wahadłowy Pozycja oczekiwania alternatywnie z lewej strony Dodatnio poprowadzona sekwencja ruchu
Sygnalizacja położenia	Przy pomocy czujników
Zabezpieczenie przed obrotem/prowadzenie	Prowadzenie krzyżowe
Ciśnienie robocze	4 ... 8 bar
Minimalny czas cyklu	0.8 s
Powtarzalność	±0,01 mm
Medium robocze	Sprężone powietrze wg ISO8573-1:2010 [7:-:-]
Uwagi odnośnie medium roboczego	Możliwa praca na powietrzu olejnym (po rozpoczęciu olejenia jest ono wymagane przy dalszej pracy)
Zgodność z PWIS	VDMA24364-B2-L
Temperatura otoczenia	0 ... 60 °C
Maks. moment Mx - dynamiczny	2.4 Nm
Maks. moment Mx, statyczny	10 Nm
Maks. moment My, dynamiczny	2.4 Nm
Maks. moment My, statyczny	10 Nm
Maks. moment Mz, dynamiczny	2.4 Nm
Maks. moment Mz, statyczny	10 Nm
Maksymalne obciążenie użyteczne	1 kg
Siła teoretyczna przy 0,6 MPa (6 bar, 87 psi)	50 N
Waga produktu	3 300 g
Mocowanie jednostki przedniej	Przy pomocy otworów przelotowych
Sposób montażu	Przy pomocy otworów przelotowych Przy pomocy kamieni mocujących
Przylącze pneumatyczne, pozycja oczekiwania	M5
Przylącza pneumatyczne	M5
Materiał płyty podstawowej	Stop aluminium
Materiał prowadnicy krzyżowej	Stal ulepszana cieplnie
Materiał części bocznych	Stop aluminium