

Sterownik silnika SEC-AC-305/P01

Numer części: 193846

FESTO

do silników serwo, zawiera: dokumentację, oprogramowanie i zestaw wtyczek. 1000VA dla 230VAC główne zasilanie jednofazowe.



Karta danych

Cecha	Wartość
Filtr sieciowy	Zintegrowany
Opornik hamujący	100 Ohm
Właściwości cyfrowych wyjść logicznych	Separacja galwaniczna Swobodna konfiguracja do rozbudowy
Impedancja wejścia wartości zadanej	20 kOhm
Moc impulsu- opór hamowania	1.3 kVA
Maks. prąd cyfrowych wyjść logicznych	100 mA
Maks. okres wartości szczytowej prądu	10 s
Maks. pośrednie napięcie obwodu DC	340 V
Nominalne napięcie robocze AC	230 V
Nominalna moc sterownika	1 000 VA
Nominalne napięcie zasilania logiki DC	24 V
Prąd nominalny	5 A
Prąd nominalny na fazę, efektywny	5 A
Częstotliwość sieci	50 ... 60 Hz
Interfejs parametryczny	RS232 (9600...57600 Bits/s) Konfiguracja parametrów i uruchomienie Interfejs sterowania (PtP)
Faza nominalnego napięcia roboczego	1-fazowy
Moc szczytowa	3 000 VA
Prąd szczytowy na fazę, efektywny	10 A
Pobór prądu, zasilanie logiki bez hamulca postojowego	0.35 A
Dodatkowy zakres napięcia logiki	± 20 %
Dopuszczalne wahania napięcia	-15 % / +20 %
Znak CE (patrz deklaracja zgodności)	Wg dyrektywy EU-EMV
Temperatura magazynowania	-25 ... 60 °C
Stopień ochrony	IP20
Temperatura otoczenia	0 ... 50 °C
Dopuszczenie, autoryzacja	c UL us - Listed (OL)
Ciężar elementu	2 500 g
Liczba analogowych wyjść monitora	2
Liczba analogowych wejść wartości zadanej	2
Liczba cyfrowych wyjść logicznych 24V DC	5
Liczba cyfrowych wejść logicznych	10
Sprzęg procesowy	Sprzęg Wej./Wyj. Dla 16 ustaw. rozkazów ruchu
Zakres roboczy wejścia logicznego	12 ... 30 V
Zakres roboczy wyjść monitora	± 10 V
Zakres roboczy wejścia wartości zadanej	± 10 V
Rozdzielczość wyjść monitora	8 Bit
Enkoder-interfejs wejścia, właściwości	Rozdzielczość: 1024 ppr
Enkoder-interfejs wejścia, właściwości	3-fazowe kodowanie sygnałów Rozdzielczość: 1024 ppr

Cecha	Wartość
	RS422
Właściwości wyjść monitora	Zwarcie elektryczne
Właściwości wejść wartości zadanej	Wejście różnicowe Można konfigurować dla prędkości w obr./min. Można konfigurować dla prądu
Właściwości wejścia logicznego	Separacja galwaniczna Swobodnie konfigurowalny
Enkoder-interfejs wyjścia	Informacja zwrotna o wartości aktualnej przez sygnały enkodera w trybie sterowania prędkością Wartość zadana dla następnych napędów slave
Enkoder-interfejs wejścia	Sygnał enkodera, wartość zadana prędkości w obr./min. W synchronicznym działaniu jako wyspecyfikowana prędkość w obr./min. dla jednostki napędu slave
Moduł fieldbus	Brak