

Paralēlais satvērējs DHPC-20-A-NO-S

Daļas numurs: 8116823

FESTO



Datu lapa

Pazīme	Lielums
Izmērs	20
Gājiens uz katru satvērēja žokli	5 mm
Max. aizvietošanas precizitāte	0,2 mm
Max. leņķa satvērēja žokļu brīvgājiens ax,ay	0 deg
Max. satvērēja žokļu brīvgājiens Sz	0 mm
Simetriska rotācija	≤ 0,2 mm
Atkārtotības precizitāte, satvērējs	≤ 0,02 mm
Satvērēja pirkstu skaits	2
Drive system	pneimatisks
Montāžas pozīcija	Jebkurš
Darbības režīms	vienpusējās darbības atvērts
Satvērēja funkcija	Paralēls
Satvērēja spēka nodrošinājums	Uz atvēršanas
Konstrukcijas struktūra	Connection direction on the side Svira Standard mounting of gripper fingers vadīta motora sekvence
Vadotne	Ball guide
Pozīcijas detektēšana	Tuvuma devējiem
Total gripping force at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi), closing	139,4 N
Operating pressure MPa	0,25 ... 0,8 MPa
Darbošanās spiediens	2,5 ... 8 bar
Operating pressure	36,25 ... 116 psi
Max. satvērēja darbošanās frekvence	3 Hz
Min. opening time at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi)	75 ms
Min. closing time at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi)	29 ms
Darbošanās paņēmieni	Saspiestais gaiss saskaņā ar ISO8573-1:2010 [7:4:4]
Piezīme par darba un vadības vidi	Eļļotāja darbība iespējama (ja ir lietots, tad ir jālieto arī turpmāk)
Korozijas noturības klasifikācija CRC	0 - Nav korozijas ietekme
PWIS conformity	VDMA24364-B2-L
Apkārtējās vides temperatūra	-10 ... 60 °C
Gripping force per gripper jaw at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi) closing	69,7 N
Masas inerces moments	0,515 kgcm ²
Max. spēks uz satvērēja žokli Fz statiskais	73,5 N
Max. griezes moments uz satvērēju Mx statiskais	0,66 Nm
Max. griezes moments uz satvērēju My statiskais	1,33 Nm
Max. griezes moments uz satvērēju Mz statiskais	0,66 Nm
Produkta svars	224 g
Montāžas tips	Tiešā montāža izmantojot caurejošos urbumus Tiešā montāža izmantojot vītnes Uz montāžas rāmja Ar caurejošo urbumu un tapu ar iekšējo vītņi un tapu Izvēles
Pneimatiskais savienojums	M5
Materiālu piezīme	Atbilst RoHS
Korpusa materiāls	Anodizēts alumīnijs
Satvērēja žokļa materiāls	Stiprs tērauda sakausējums, nerūsējošais