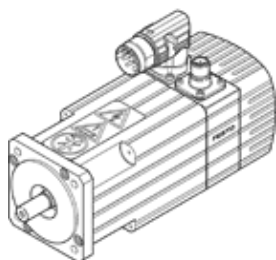


# Servomotors EMMS-AS-70-MK-HS-RMB-S1

Daļas numurs: 1550997

FESTO

Bez pārnēsukārības.



## Datu lapa

Pazīme	Lielums
Apkārtējās vides temperatūra	-10 ... 40 °C
Uzglabāšanas temperatūra	-20 ... 60 °C
Relatīvais gaisa mitrums	0 - 90 %
Atbilst standartam	IEC 60034
Izolācijas aizsardzības klase	F
Vērtēšanas klase saskaņā ar EN 60034-1	S1
Temperatūras kontrole	PTC rezistors
Aizsardzības klase	IP65
Vārpstas izpildījums Ierievja atslēga	DIN 6885 A 4 x 4 x 16
Elektriskā savienošanas sistēma	Spraudnis
Materiālu piezīme	Atbilst RoHS
Korozijas noturības klasifikācija CRC	2 - Mainīga korozijas ietekme
Autorizācija	RCM Mark c UL us - Recognized (OL)
CE simbols (skat atbilstības sertifikātu)	Saskaņā ar EU-EMV vadlīniju Saskaņā ar ES zemsprieguma direktīvu
Nominālais darbības spriegums DC	565 V
Nominālais spriegums DC	565 V
Vijumu slēguma veids	Iekšējā zvaigzne
Number of pole pairs	4
Stāvēšanas moments	2,53 Nm
Nominālais griezes moments	2,26 Nm
Pīķa moments	8,55 Nm
Nominālais rotācijas ātrums	4.400 1/min
Max. ātrums	4.960 1/min
Nominālā motora jauda	1.044 W
Nominālā motora strāva	1,7 A
Pīķa strāva	7,4 A
Motora konstante	1,333 Nm/A
Sprieguma konstante, starpfāžu	80,49 mVmin
Starpfāžu pretestība	16,294 Ohm
Starpfāžu tinumu pretestība	30,834 mH
Kopējais elementu inerces moments	0,68 kgcm <sup>2</sup>
Produkta svars	2.900 g
Pieļaujamā vārpstas aksiālā slodze	75 N
Pieļaujamā vārpstas radiālā slodze	200 N
Rotora pozīcijas devējs	Absolūtais daudzapgriezīnu enkoderis
Rotācijas pozīcijas enkodera saskarne	EnDat 22
Rotācijas pozīcijas enkodera mērīšanas princips	Induktīvais
Rotora pozīcijas enkodera trigeris	19 Bit
Bremzes noturošais griezes moments	2 Nm
Darbošanās spriegums DC bremzei	24 V
Enerģijas patēriņš, bremze	11 W

Pazīme	Lielums
Bremzes masas inerces moments	0,07 kgcm <sup>2</sup>
Pārslēgšanās cikli, noturošā bremze	10 miljonu brīvās nostrādes (bez berzes darba)
MTTF, sastāvdaļai	76 gadi, rotējošs pozīcijas enkoderis 1769 gadi, noturošā bremze
MTTFd, sastāvdaļai	152 gadi, rotējošs pozīcijas enkoderis