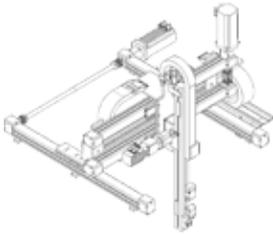


# 3차원 공간 갠트리 DHSR-DGE40RF-2DGE40RF-DGEA25

Part Number(&P): 543046

FESTO

롤러 가이드형 전동 벨트 축과 수직 전동 외팔보 축의 구성,  
정밀한 포지셔닝. Festo 회전 및 그립퍼 제품군 인터페이스 정의.  
마운팅 키트나 완전 조립 및 설치로서 주문.  
위의 FAX 요청하기 클릭



## 자료 시트

특징	값
조립	3차원 공간 갠트리 4.0
유효부하	0 ... 10 kg
드라이브 유닛, Z 축	DGEA-25
드라이브 시스템, Z 축	전기적 DGEA 벨트 드라이브
중간 위치, Z 축	어디든
행정거리, Z 축	0 ... 600 mm
끝단 위치에서 반복정밀도, Z 축	± 0,05 mm
중간 위치에서 반복정밀도, Z 축	± 0,05 mm
드라이브 유닛, Y 축	2x DGE-40-ZR-RF
드라이브 시스템, Y 축	전기적 벨트, 롤러 가이드 2x 포함
중간 위치, Y 축	어디든
행정거리, Y 축	0 ... 1,200 mm
끝단 위치에서 반복정밀도, Y 축	± 0,1 mm
중간 위치에서 반복정밀도, Y 축	± 0,1 mm
드라이브 유닛, X 축	DGE-40-ZR-RF
드라이브 시스템, X 축	전기적 벨트, 롤러 가이드 포함
중간 위치, X 축	어디든
행정거리, X 축	0 ... 3,000 mm
끝단 위치에서 반복정밀도, X 축	± 0,1 mm
중간 위치에서 반복정밀도, X 축	± 0,1 mm