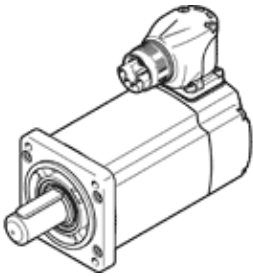


서보 모터 EMMT-AS-60-M-LS-RM

Part Number: 5242205

FESTO



자료 시트

특징	값
주변 온도	-15 ... 40 °C
주변 온도 주의	-1.5%/°C 경감 시 최대 80°C
최대 설치 높이	4,000 m
최대 설치 높이에 대한 주의 사항	1,000m, 100m당 경감이 -1.0%인 경우에만
보관 온도	-20 ... 70 °C
상대 공기 습도	0 - 90 %
표준에 따름	IEC 60034
EN 60034-1에 따른 열 등급	F
최대 권선 온도	155 °C
EN 60034-1에 따른 비율 등급(Rating class)	S1
온도 모니터링	EnDat® 2.2를 통한 디지털 모터 온도 전달
EN 60034-7에 따른 모터 타입	IM B5 IM V1 IM V3
조립 위치	어디든
보호 등급	IP40
보호 등급에 관한 참고 사항	IP40 모터 샤프트(RWDR 없음) IP65 모터 샤프트(RWDR 있음) IP67 모터 하우징용(연결 장치 포함)
DIN SPEC 42955에 따른 편심률, 동축도, 축방향 런아웃	N
평형도	G 2,5
멈춤시 토크	< 피크 토크의 1.0%
공칭 조건하의 저장 수명	20,000 h
인터페이스 코드, 모터 출력	60P
전기 연결 1, 연결 타입	하이브리드 플러그
전기 연결 1, 연결 기술	M23x1
전기 연결 1, 핀/와이어 수	15
오염 등급	2
재질 사항	RoHS 에 승인
부식 방지 등급 KBK	0 - 부식 응력 없음
PWIS conformity	VDMA24364 zone III
진동 저항	이송 어플리케이션 테스트, FN 942017-4 및 EN 60068-2-6을 따르는 Severity level 2에서 테스트
충격 저항	FN 942017-5 및 EN 60068-2-27에 따른 심각도 2 충격 시험
인증	RCM Mark c UL us - Recognized (OL)
CE 심볼 (declaration of conformity 참조)	EU-EMV 가이드라인에 대응 EU 저전압 가이드라인에 대응 EU-RoHS-RL 지침
UKCA marking (see declaration of conformity)	To UK instructions for electrical equipment To UK instructions for EMC To UK RoHS instructions
인증서 발행 부서	UL E342973
공칭 동작 전압 DC	325 V
권선 스위치 Type	내부의 스타
자극쌍의 수	5

특징	값
정지 토크	1.24 Nm
공칭 토크	1.1 Nm
첨두 토크	3.4 Nm
공칭 회전 속도	3,000 1/min
최대 속도	6,800 1/min
최대 기계 속도	16,000 1/min
공칭 모터 전력	350 W
연속 개-회로 전류	2.7 A
공칭 모터 전류	2.4 A
첨두 전류	11 A
모터 상수	0.45 Nm/A
정지 시 토크 상수	0.53 Nm/A
상간전압 상수 (U-V, V-W, U-W)	32 mVmin
상 - 상 권선 저항	4.85 Ohm
상 - 상 권선 인덕턴스	20 mH
권선 종방향 유도율 Ld(상)	8 mH
권선 횡방향 유도율 Lq(상)	10 mH
전기 시간 상수	2.7 ms
열시간 상수	41 min
열저항	1.1 K/W
축정 플랜지	250 x 250 x 15 mm, steel
전원 차단시 전체 관성 질량 모멘트	0.286 kgcm ²
제품 중량	1,530 g
허용 가능 축 방향 샤프트 부하	70 N
허용 가능 반경 방향 샤프트 부하	350 N
축 위치 센서	절대형 멀티 턴 엔코더
회전자(로터) 위치 센서, 제조사 지정	EQI 1131
로터 위치 센서, 절대 감지 가능 회전	4,096
로터리 위치 엔코더 인터페이스	EnDat 22
회전 위치 엔코더 측정 원리	유도형
로터 위치 센서, DC 작동 전압	5 V
로터 위치 센서, DC 작동 전압 범위	3.6 ... 14 V
회전자(로터) 위치 센서, 회전당 위치 값	524,288
Rotor 위치 엔코더 트리거	19 Bit
회전자(로터) 위치 센서, 각도 측정의 시스템 정확도	-120 ... 120 arcsec
MTTF, 하위 컴포넌트	190 년, 회전 위치 센서