

vérin de guidage DFM-40-25-P-A-GF

N° de pièce: 170864

★ Programme standard

avec guidage intégré.

Le capteur de proximité type SMTSO-8E peut être utilisé pour ce produit avec des courses de 20 à 40 mm uniquement si le kit de montage, type SMB-8E, est monté extérieurement.

FESTO



Fiche technique

Caractéristique	Valeur
Distance du centre de gravité de la charge à la plaque étrier	50 mm
Course	25 mm
Diamètre de piston	40 mm
Mode de fonctionnement unité d'entraînement	Etrier
Amortissement	P : Bagues/plaques d'amortissement élastiques des deux côtés
Position de montage	indifférent
Guidage	Guidage à palier lisse
Conception	Guidage
Détection de position	pour capteurs de proximité
Pression de service MPa	0,15 ... 1 MPa
Pression de service	1,5 ... 10 bar
Vitesse max.	0,8 m/s
Mode de fonctionnement	à double effet
Fluide de service	Air comprimé selon ISO8573-1:2010 [7:4:4]
Note sur le fluide de commande et de pilotage	Fonctionnement avec lubrification possible (nécessaire pour un fonctionnement ultérieur)
Classe de résistance à la corrosion KBK	1 - Faibles effets de corrosion
Conformité PWIS	VDMA24364-B1/B2-L
Température ambiante	-20 ... 80 °C
Energie d'impact en fin de course	0,7 Nm
Force max. Fy	1.227 N
Force max. Fy statique	1.227 N
Force max. Fz	1.227 N
Force max. Fz statique	1.227 N
Moment max. Mx	53,97 Nm
Moment max. Mx statique	53,97 Nm
Moment max. My	24,53 Nm
Moment max. My statique	24,53 Nm
Moment max. Mz	24,53 Nm
Moment max. Mz statique	24,53 Nm
Couple max. admissible Mx en fonction de la course	11,3 Nm
Charge utile max. en fonction de la course pour une distance définie xs	180 N
Force théorique à 0,6 MPa (6 bar, 87 psi), course retour	686 N
Force théorique pour 0,6 MPa (6 bar, 87 psi), avance	754 N
Masse en mouvement	1.228 g
Poids du produit	2.217 g
Raccords alternatifs	Voir dessin du produit
Raccord pneumatique	G1/8
Note sur la matière	Conforme RoHS
Matériau couvercle	Alliage d'aluminium
Matériau joints	NBR
Matériau corps	Alliage d'aluminium
Matériau tige de piston	Acier fortement allié inoxydable