

cilindro normalizado DNCI-40- -

Número de artículo: 535412

FESTO

Según ISO 15552, con sistema de medición de recorrido incremental integrado.



Hoja de datos

Ficha de datos técnicos completa: los valores parciales dependen de su configuración.

Característica	Valor
Carrera	10 ... 2.000 mm
Carrera posicionamiento servoneumático	100 ... 500 mm
Carrera Soft Stop	100 ... 500 mm
Reducción de la carrera en las posiciones finales	≥ 10 mm
Carrera mínima de posicionamiento	3 % de la carrera máxima pero máx. 20 mm
Diámetro del émbolo	40 mm
Basado en la norma	ISO 15552 (hasta ahora también VDMA 24652, ISO 6431, NF E49 003.1, UNI 10290)
Amortiguación	P: amortiguación por tope elástico/placa a ambos lados
Posición de montaje, posicionamiento	indistinto
Posición de montaje Soft Stop	indistinto
Principio de medición del sistema de medición de recorrido	digital
Construcción	Émbolo Vástago Tubo perfilado
Detección de la posición	para sensores de proximidad con sistema de medición de recorrido integrado
Variantes	Unidad de bloqueo adosada Vástago prolongado vástago simple
Antigiro/Guía	vástago doble plano
Presión de funcionamiento Mpa	≤ 1,2 MPa
Presión de funcionamiento	≤ 12 bar ≤ 174 psi
Presión de funcionamiento posicionar/Soft Stop	4 ... 8 bar
Velocidad máxima del proceso	> 1,5 m/s
Velocidad mínima del movimiento	0,05 m/s
Tiempo de posicionamiento típico carrera corta, horizontal	0,4/0,55 s
Tiempo de posicionamiento típico carrera larga, horizontal	0,5/0,75 s
Modo de funcionamiento	de doble efecto
Tensión nominal de funcionamiento DC	5 V
Marca CE (ver declaración de conformidad)	según la normativa UE sobre EMC según la directiva RoHS-RL de la UE
Marcado UKCA (véase la declaración de conformidad)	Según la normativa CEM del Reino Unido Según la normativa RoHS del Reino Unido
Fluido	Aire comprimido según ISO 8573-1:2010 [6:4:4]
Indicación sobre los fluidos de funcionamiento y de mando	Punto de condensación bajo presión: 10 °C con temperatura ambiente o temperatura del fluido
Resistencia permanente a choques según DIN/IEC 68 parte 2-82	controlado según grado 2
Clase de resistencia a la corrosión KBK	1 - riesgo de corrosión bajo

Característica	Valor
Conformidad PWIS	VDMA24364-B1/B2-L
Campo de interferencias magnéticas máx.	10KA/m a distancias de 100 mm
Tipo de protección	IP65 según IEC 60529
Resistencia a vibraciones según DIN/IEC 68 parte 2-6	controlado según grado 2
Temperatura ambiente	-20 ... 80 °C
Energía del impacto en las posiciones finales	0,2 Nm
Momento de giro máximo del antigiro	≤ 0,05 Nm
Carga máxima de la masa, horizontal	75 kg
carga máxima de la carga, vertical	25 kg
Carga mínima de la masa, horizontal	5 kg
Carga mínima de la masa, vertical	5 kg
Fuerza teórica a 0,6 MPa (6 bar, 87 psi), retroceso	633 N
Fuerza teórica a 0,6 MPa (6 bar, 87 psi), avance	633 ... 754 N
Masa móvil con carrera de 0 mm	175 g
Masa adicional por 10 mm de carrera	14 g
Peso básico con carrera de 0 mm	853 g
Peso adicional por 10 mm de carrera	44 g
Señal de salida	analógico
Precisión de repetición en ± mm	0,5 mm
Fuerza máxima regulable en avance	679 N
Fuerza máxima regulable en retorno	570 N
Fuerza típica de fricción	50 N
Precisión de repetición Soft Stop en posición intermedia	+/- 2 mm
Conexión eléctrica, encoder de desplazamiento	8 contactos
Longitud del cable	1,5 m
Tipo de fijación	con accesorios
Conexión neumática	G1/4
Indicación sobre el material	Conforme con RoHS
Material de la culata	Aleación forjable de aluminio
Material de las juntas	NBR TPE-U(PU)
Material de la cubierta aislante del cable	TPE-U(PUR)
Material del vástago	Acero de aleación fina
Material de los tornillos	Acero
Material de la tapa del sensor	Aluminio
Material del cabezal del sensor	POM
Material del cuerpo del conector	PBT
Material de la camisa del cilindro	Aleación forjable de aluminio