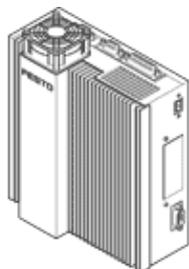


# Controlador del motor SEC-AC-508-CO-P01

Número pieza: 533782

FESTO

para servomotores incl. documentación, software y conjunto de conectores. 4000VA para conexión trifásica a la red de 400VAC, con CANopen.



## Hoja de datos

Caracter.	Valor
Filtro de red	integrado
Resistencia de frenado	150 Ohm
Resistencia terminadora del bus	120 ohmios, externo
Características de la salida lógica digital	separación galvánica configuración parcialmente libre
Impedancia de la entrada de consigna	20 kOhm
Potencia de impulso de la resistencia de frenado	3,2 kVA
Intensidad máxima, salidas lógicas digitales	100 mA
Duración máxima de la corriente de pico	2 s
Tensión máxima del circuito intermedio, DC	680 V
Tensión de funcionamiento nominal AC	400 V
Potencia nominal del controlador	4.000 VA
Tensión nominal DC, alimentación a la lógica	24 V
Intensidad nominal	8 A
Intensidad nominal efectiva por fase	8 A
Frecuencia de la línea	50 ... 60 Hz
Interface de configuración de parámetros	RS232 (9600...57600 Bits/s) Parametrización y puesta en funcionamiento inteface de control (PtP)
Tensión de funcionamiento nominal, fases	3 fases
Potencia de pico	9.000 VA
Intensidad de pico efectiva por fase	16 A
Consumo de corriente, alimentación a la lógica sin freno de sujeción	0,45 A
Margen permisible, tensión de la lógica	± 20 %
Fluctuación de tensión permisible	-15 % / +20 %
Marcado CE (ver declaración de conformidad)	Según la normativa UE sobre EMC
Temperatura de almacenamiento	-25 ... 60 °C
Tipo de protección	IP20
Temperatura ambiente	0 ... 50 °C
Homologación	c UL us - Listed (OL)
Peso del producto	2.700 g
Número de salidas de supervisión analógicas	2
Número de entradas de consigna analógicas	2
Número de salidas lógicas digitales a 24 V DC	5
Número de entradas lógicas digitales	10
Perfil de comunicación	DS301/DSP402
Interface del proceso	Acoplamiento E/S para 16 operaciones de recorrido
Margen de trabajo de las entradas lógicas	12 ... 30 V
Margen de trabajo de salidas de supervisión	± 10 V
Margen de trabajo de entradas de consigna	± 10 V
Resolución de la salida de supervisión	8 Bit
Salida interface encoder, características	resolución de 1024 ppr

<b>Caracter.</b>	<b>Valor</b>
Entrada interface encoder, características	Señales de encoder de 3 fases resolución de 1024 ppr RS422
Características de la salida de supervisión	resistente a cortocircuitos
Características de la entrada de consigna	Entradas diferenciales giros configurables corriente configurable
Características de la entrada lógica	separación galvánica libre configuración
Salida interface encoder, función	reposición del valor nominal mediante señales de encoder en funcionamiento con regulación de los giros Definición de valor nominal para actuador slave posterior
Entrada interface encoder, función	Señal del encoder, valor nominal de la cantidad de giros en funcionamiento sincronizado como valor nominal de giros del actuador slave
Conexión de bus	'Conector tipo zócalo D-Sub 9 contactos
Acoplamiento del bus de campo	CANopen
Velocidad de transmisión máxima del bus de campo	1 Mbit/s