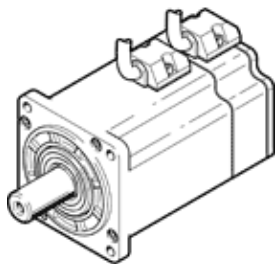


servomotor EMMB-AS-60-02-S

Número de artículo: 5219169

FESTO



Hoja de datos

| Característica | Valor |
|---|--|
| Temperatura ambiente | -20 ... 40 °C |
| Temperatura de almacenamiento | -20 ... 70 °C |
| Humedad relativa del aire | 0 - 90 % |
| Corresponde a la norma | IEC 60034 |
| Clase de protección por aislamiento | F |
| Clase de medición según la norma EN 60034-1 | S1 |
| Tipo de protección | IP65 |
| Técnica de conexiones eléctricas | Conector |
| Indicación sobre el material | contiene sustancias perjudiciales para la pintura Conforme con RoHS |
| Clase de resistencia a la corrosión KBK | 0 - sin riesgo de corrosión |
| Marca CE (ver declaración de conformidad) | según la normativa UE sobre EMC según la normativa UE de baja tensión |
| Homologación | c UL us - Recognized (OL) |
| Tensión nominal de funcionamiento DC | 300 V |
| Tensión nominal DC | 300 V |
| Momento de giro en reposo | 0,7 Nm |
| Momento de giro nominal | 0,64 Nm |
| Pico del momento de giro | 1,92 Nm |
| Velocidad de giro nominal | 3.000 1/min |
| Cantidad máxima de giros en función del tiempo | 6.000 1/min |
| Potencia nominal del motor | 200 W |
| Corriente permanente de reposo | 1,5 A |
| Corriente nominal del motor | 1,4 A |
| Pico de corriente | 4,2 A |
| Constante del motor | 0,48 Nm/A |
| Constante de tensión, fase/fase | 29 mVmin |
| Resistencia del devanado fase-fase | 11,2 Ohm |
| Inductancia del devanado fase-fase | 20,9 mH |
| Momento de inercia de la masa global en la toma de fuerza | 0,214 kgcm ² |
| Peso del producto | 1.100 g |
| Esfuerzo axial admisible del eje | 90 N |
| Esfuerzo radial admisible del eje | 180 N |
| Transmisor de la posición del rotor | Encoder absoluto monovuelta |
| Transmisor de posición del rotor, interfaz | Nikon, formato A |
| Transmisor de posición del rotor, principio de medición | óptico |
| Resolución del transductor de la posición del rotor típica | 20 Bit |
| Precisión angular del transductor de la posición del rotor típica | 20 arcmin |