

controlador del motor CMMP-AS-C20-11A-P3

Número de artículo: 1366842

FESTO

Para servomotores.



Hoja de datos

Característica	Valor
Filtro de red	integrado
Función de seguridad	Safe Torque off (STO)
Safety Integrity Level (SIL)	Safe Torque off (STO)/SIL 2
Performance Level (PL)	Safe Torque off (STO)/Categoría 3, nivel de rendimiento d
Display	Indicación de siete segmentos
Frecuencia de salida	0 ... 1.000 Hz
Margen de la tensión de salida CA	0 - 560 V
Resistencia de frenado	47 Ohm
Características de la salida lógica digital	aislamiento galvánico configuración parcialmente libre
Potencia de impulso de la resistencia de frenado	12 kVA
Intensidad máxima, salidas lógicas digitales	100 mA
Duración máxima de la corriente de pico	2 s
Tensión máxima del circuito intermedio, DC	760 V
Corriente de salida nominal	20 A
Tensión de funcionamiento nominal AC	400 V
Potencia nominal del controlador	12.000 VA
Tensión nominal DC, alimentación a la lógica	24 V
Intensidad nominal	20 A
Frecuencia de la línea	50 ... 60 Hz
Interfaz de configuración de parámetros	Parametrización y puesta en funcionamiento inteface de control (PtP) RS232 (9600...115000 Bits/s)
Tensión de funcionamiento nominal, fases	3 fases
Potencia de pico	25.000 VA
Intensidad de pico efectiva por fase	41,5 A
Consumo de corriente, alimentación a la lógica sin freno de sujeción	1 A
Margen permisible, tensión de la lógica	± 20 %
Fluctuación de tensión permisible	+/- 10 %
Certificado entidad que lo expide	DGUV MFS 10027
Marca CE (ver declaración de conformidad)	según la normativa UE sobre EMC según la normativa UE sobre maquinaria según la normativa UE de baja tensión
Temperatura de almacenamiento	-25 ... 70 °C
Tipo de protección	IP20
Temperatura ambiente	0 ... 50 °C
Homologación	C-Tick
Peso del producto	8.000 g
Número de salidas de supervisión analógicas	2
Número de entradas de consigna analógicas	3
Número de salidas lógicas digitales a 24 V DC	5
Número de entradas lógicas digitales	10
Perfil de comunicación	DS301/DSP402 FHPP

Característica	Valor
Interfaz del proceso	Acoplamiento E/S Para 255 registros de posicionado
Margen de trabajo de las entradas lógicas	8 ... 30 V
Margen de trabajo de salidas de supervisión	± 10 V
Margen de trabajo de entradas de consigna	± 10 V
Resolución de la salida de supervisión	9 Bit
Salida interfaz encoder, características	Resolución de 16384 ppr
Entrada interfaz encoder, características	RS422 EnDat 2.2
Características de la salida de supervisión	resistente a cortocircuitos
Características de la entrada de consigna	Entradas diferenciales giros configurables corriente configurable
Características de la entrada lógica	aislamiento galvánico libre configuración
Salida interfaz encoder, función	reposición del valor nominal mediante señales de encoder en funcionamiento con regulación de los giros Definición de valor nominal para actuador slave posterior
Entrada interfaz encoder, función	Señal del encoder, valor nominal de la cantidad de giros En funcionamiento sincronizado como valor nominal de giros del actuador slave Valor nominal de posición como señal del encoder
Conexión de bus	Conector 9 contactos Sub-D
Acoplamiento del bus de campo	CANopen DeviceNet Ethernet Profibus DP Sercos
Velocidad de transmisión máxima del bus de campo	1 Mbit/s
Tipo de fijación	En la placa base Fijado con tornillos
Indicación sobre el material	Conforme con RoHS