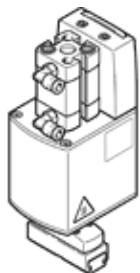


rotary gripper module

EHMD-40-RE-GP

Специф. Номер: 4790698

FESTO



Информационен лист

Белег	Стойност
Размер	40
Ъгъл на завъртане	Безкраен
Ход за една челюст на хващача	5 mm
Брой пръсти на хващача	2
Монтажна позиция	по избор
Конструкция	Electric rotary drive Pneumatic gripper
Отчитане на позицията	Rotation: motor encoder Gripping: slot for proximity switch
Функция на хващача	Паралелен
Тип двигател	Стъпков двигател
базиране	Rotation: encoder index
Сензор за позиция на ротора	Инкрементален енкодер
Интерфейс за енкодер за позиция при въртене	RS422 TTL AB - канал + нулев индекс
Принцип на измерване на енкодера за позиция при въртене	оптичен
Работно налягане	1.5 ... 8 bar
Макс. честота на въртене на задвижваното звено	240 1/min
Продължителност на включване	100 %
Клас на изолационна защита	B
Номинален ток, двигател	0.9 A
Номинално напрежение DC	24 V
Разрешение	RCM Mark
КС mark	КС-EMV
СЕ- знаци (виж декларация за съответствие)	по EU-EMV-нормала in accordance with EU RoHS directive
UKCA marking (see declaration of conformity)	To UK instructions for EMC
PWIS conformity	VDMA24364 zone III
Температура на складиране	-20 ... 70 °C
Относителна влажност на въздуха	0 - 85 %
Клас на защита	IP20
Температура на околната среда	0 ... 40 °C
Gripping force per gripper jaw at 0.6 MPa (6 bar, 87 psi) closing	25 N
Gripping force per gripper jaw	5 ... 35 N
Максимален изходен въртящ момент	0.3 Nm
Макс. момент на челюстите на хващача Mx статичен	0.7 Nm
Макс. момент на челюстите на хващача My статичен	1.5 Nm
Макс. момент на челюстите на хващача Mz статичен	0.7 Nm
Тегло на продукта	577 g
Електрическа връзка 1, вид на свързването	Щекер
Електрическа връзка 1, технология на свързването	Connection pattern F1
Тип на закрепване	с канал тип лястовича опашка
Пневматичен извод	QS-4
Материал-забележка	RoHS konform
Material cover	PA
Material housing	Anodised wrought aluminium alloy